

Matematika III - Sbírka příkladů

Prof. RNDr. Draoslava Janovská, CSc. Doc. RNDr. Daniel Turzík, CSc.

RNDr. Miroslava Dubcová, Ph.D. Mgr. Šimon Axmann, Ph.D.

Obsah

1	Číselné řady, konvergence a absolutní konvergence, kritéria konvergence.	4
1.1	Součet nekonečné řady	4
1.2	Kritéria pro konvergenci číselných řady	6
2	Funkční řady, bodová, stejnoměrná konvergence, kritéria konvergence	11
2.1	Bodová konvergence, obor konvergence	11
2.2	Stejnoměrná konvergence	12
3	Mocninné řady, poloměr konvergence. Taylorovy řady.	15
3.1	Mocninné řady, poloměr konvergence	15
3.2	Taylorovy řady	16
3.3	Aplikace mocninných řad*	19
4	Ortogonální matice, ortogonální transformace	22
4.1	Ortogonální projekce, pře určené soustavy	22
4.2	Ortogonální matice, ortogonální transformace	24
5	Maticové rozklady LU, QR.	28
6	Vlastní čísla a vlastní vektory	32
6.1	Vlastní čísla a vlastní vektory	32
6.2	Singulární rozklad matice	33
7	Lineární zobrazení, operátor a funkcionál.	34
8	Vektorová analýza	39
	Výsledky cvičení	45
1	Číselné řady, konvergence a absolutní konvergence, kritéria konvergence. . .	45
2	Funkční řady, bodová, stejnoměrná konvergence, kritéria konvergence. . . .	45
3	Mocninné řady, poloměr konvergence. Taylorovy řady.	46
4	Ortogonální matice, ortogonální transformace.	46
5	Maticové rozklady LU, QR.	47
6	Vlastní čísla a vlastní vektory	47
7	Lineární zobrazení, operátor a funkcionál.	47
8	Vektorová analýza	48

Kapitola 1

Číselné řady, konvergence a absolutní konvergence, kritéria konvergence.

1.1 Součet nekonečné řady

Příklad 1.1: Vypočtěme součet řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{2}{5}\right)^n.$$

Řešení: Řada je geometrická s kvocientem $q = \frac{2}{5} < 1$. Součet řady tedy je

$$s = \frac{a_1}{1 - q} = \frac{\frac{2}{5}}{1 - \frac{2}{5}} = \frac{2}{3}.$$

Příklad 1.2: Vypočtěme součet řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n(n+2)}.$$

Řešení: Rozložíme racionální výraz na parciální zlomky

$$\frac{1}{n(n+2)} = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{n} - \frac{1}{n+2} \right).$$

Nyní sečteme řadu

$$\frac{1}{2} \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{1}{n} - \frac{1}{n+2} \right).$$

Napíšeme si součet prvních m členů této řady

$$s_m = \frac{1}{2} \left(\left(1 - \frac{1}{3}\right) + \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{4}\right) + \left(\frac{1}{3} - \frac{1}{5}\right) + \cdots + \left(\frac{1}{m-1} - \frac{1}{m+1}\right) + \left(\frac{1}{m} - \frac{1}{m+2}\right) \right).$$

Některé zlomky se nám odečtou a dostaneme

$$s_m = \frac{1}{2} \left(1 + \frac{1}{2} - \frac{1}{m+1} - \frac{1}{m+2} \right) = \frac{3}{4} - \frac{1}{2} \left(\frac{1}{m+1} + \frac{1}{m+2} \right).$$

Součet řady tedy je

$$s = \lim_{m \rightarrow \infty} s_m = \frac{3}{4}.$$

Příklad 1.3: Vypočtěme součet řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{n} + \sqrt{n-1}}.$$

Řešení: Nejdříve si upravíme n -tý člen řady

$$\frac{1}{\sqrt{n} + \sqrt{n-1}} = \frac{\sqrt{n} - \sqrt{n-1}}{n - (n-1)} = \sqrt{n} - \sqrt{n-1}.$$

Nyní sečteme řadu

$$\sum_{n=1}^{\infty} (\sqrt{n} - \sqrt{n-1}).$$

Napíšeme si součet prvních m členů této řady

$$s_m = (\sqrt{1} - \sqrt{0}) + (\sqrt{2} - \sqrt{1}) + \dots + (\sqrt{m-1} - \sqrt{m}) + (\sqrt{m} - \sqrt{m-1}).$$

Některé členy se nám odečtou a dostaneme

$$s_m = \sqrt{m} \Rightarrow \lim_{m \rightarrow \infty} s_m = \infty.$$

Součet řady tedy neexistuje.

Cvičení 1.1: V následujících cvičeních určete součet řady, pokud existuje.

a) $\sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{1}{4}\right)^{n+1},$

b) $\sum_{n=1}^{\infty} \ln \frac{n+1}{n},$

c) $\sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{1}{3}\right)^{1-n},$

d) $\sum_{n=1}^{\infty} e^{1-n},$

e) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n(n+1)},$

f) $\sum_{n=3}^{\infty} \frac{1}{n(n-2)},$

g) $\sum_{n=2}^{\infty} \frac{1}{n^2-1},$

h) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2+3n+2}.$

1.2 Kritéria pro konvergenci číselných řady

Příklad 1.4: Pomocí integrálního kritéria vyšetřeme konvergenci řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^k}, \quad k \in \mathbb{R}.$$

Řešení: Pro $k \leq 0$ řada diverguje, protože není splněna nutná podmínka konvergence ($\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n^k} \neq 0$). Vyšetříme nyní konvergenci pro $k > 0$. Na intervalu $\langle 1, \infty \rangle$ je funkce $f(x) = \frac{1}{x^k}$ spojitá, klesající a kladná. Pro n -tý člen dané řady platí $a_n = f(n) = \frac{1}{n^k}$. Můžeme použít integrální kritérium. Pro $k > 1$ platí

$$\int_1^{\infty} \frac{1}{x^k} dx = \int_1^{\infty} x^{-k} dx = \left[\frac{x^{1-k}}{1-k} \right]_0^{\infty} = 0.$$

Pro $0 < k < 1$ platí

$$\int_1^{\infty} \frac{1}{x^k} dx = \left[\frac{x^{1-k}}{1-k} \right]_0^{\infty} = \infty.$$

Pro $k = 1$ platí

$$\int_1^{\infty} \frac{1}{x} dx = [\ln |x|]_0^{\infty} = \infty.$$

Daná řada konverguje pro $k > 1$ a diverguje pro $k \leq 1$.

Příklad 1.5: Vyšetřeme konvergenci řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n+2}.$$

Řešení: Použijeme-li pro řadu $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n+2}$ substituci $m = n + 2$ dostaneme

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n+2} = \sum_{m=3}^{\infty} \frac{1}{m} = \sum_{m=1}^{\infty} \frac{1}{m} - 1 - \frac{1}{2} = \infty - \frac{3}{2} = \infty.$$

Podle příkladu 1.4 řada $\sum_{m=1}^{\infty} \frac{1}{m}$ diverguje, diverguje proto i daná řada.

Příklad 1.6: Vyšetřeme konvergenci řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n 2^n}.$$

Řešení: Použijeme srovnávací kritérium

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n 2^n} < \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2^n}.$$

Našli jsme majorantní řadu $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2^n}$. Řada $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2^n}$ je geometrická řada s kvocientem $\frac{1}{2}$ a proto konverguje. Podle srovnávacího kritéria konverguje i řada $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n 2^n}$.

Příklad 1.7: Vyšetřeme konvergenci řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1+n}{1+n^2}.$$

Řešení: Použijeme srovnávací kritérium

$$\frac{1}{n} = \frac{1+n}{n(n+1)} = \frac{1+n}{n+n^2} < \frac{1+n}{1+n^2}.$$

Našli jsme minorantní řadu $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n}$. Řada $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n}$ podle příkladu 1.4 diverguje, tedy i řada $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1+n}{1+n^2}$ diverguje.

Příklad 1.8: Vyšetřeme konvergenci řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{(3n)!}.$$

Řešení: Použijeme podílové (D'Alembertovo) kritérium.

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| = \lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{\frac{1}{(3n+3)!}}{\frac{1}{(3n)!}} \right| = \lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{(3n)!}{(3n+3)!} \right| = \lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{1}{(3n+1)(3n+2)(3n+3)} \right| = 0 < 1.$$

Řada $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{(3n)!}$ podle podílového kritéria konverguje.

Příklad 1.9: Vyšetřeme konvergenci řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{1+n^2}.$$

Řešení: Funkce $f(x) = \frac{1}{1+x^2}$ je spojitá klesající a kladná na intervalu $\langle 1, \infty \rangle$. Použijeme integrální kritérium.

$$\int_1^{\infty} \frac{1}{1+x^2} dx = [\operatorname{arctg} x]_1^{\infty} = \frac{\pi}{2} - \frac{\pi}{4} = \frac{\pi}{4} < \infty.$$

Integrál konverguje, konverguje tedy i daná řada.

Příklad 1.10: Vyšetřeme konvergenci řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{n+1}}.$$

Řešení: Funkce $f(x) = \frac{1}{\sqrt{x+1}}$ je spojitá klesající a kladná na intervalu $\langle 1, \infty \rangle$. Použijeme integrální kritérium.

$$\int_1^{\infty} \frac{1}{\sqrt{x+1}} dx = \left[2\sqrt{x+1} \right]_1^{\infty} = 2 \left(\lim_{x \rightarrow \infty} \sqrt{x+1} - \sqrt{2} \right) = \infty.$$

Integrál diverguje, diverguje tedy i daná řada.

Příklad 1.11: Vyšetřeme konvergenci řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n \frac{1}{\sqrt{n}}.$$

Řešení: Označme $a_n = \frac{1}{\sqrt{n}}$. Platí $0 < a_{n+1} < a_n$ pro $n \geq 1$ a $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{\sqrt{n}} = 0$. Podle

Leibnitzova kritéria řada $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n \frac{1}{\sqrt{n}}$ konverguje. Vyšetřeme ještě absolutní konvergenci,

t.j. zda konverguje řada absolutních hodnot $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{n}}$. Tato řada podle příkladu 1.4 diverguje.

Řada $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n \frac{1}{\sqrt{n}}$ konverguje tedy neabsolutně.

Příklad 1.12: Vyšetřeme konvergenci řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{1+n}{2n+1} \right)^n.$$

Řešení: Použijeme odmocninové (Cauchyovo) kritérium. Platí

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{a_n} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1+n}{2n+1} = \frac{1}{2} < 1.$$

Řada $\sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{1+n}{2n+1} \right)^n$ tedy konverguje.

Cvičení 1.2: V následujících cvičeních vyšetřete konvergenci řady. Použijte srovnávací kritérium

a) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{4n-1},$

b) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{(2n-1)^2},$

c) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n\sqrt{n+1}},$

d) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{n} + \sqrt{n-1}}.$

Cvičení 1.3: V následujících cvičeních vyšetřete konvergenci řady. Použijte podílové kritérium

a) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{(2n-1)!},$

b) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{n!}{3^n},$

c) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{n}{2^n},$

d) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{n^2}{2^n},$

e) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{n}{(n+1)!},$

f) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{n^5}{(n)!}.$

Cvičení 1.4: V následujících cvičeních vyšetřete konvergenci řady. Použijte integrální kritérium

a) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{n}{(n^2+1)},$

b) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\sqrt[n]{e}}{n^2},$

c) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} \ln\left(\frac{1}{n} + 1\right),$

d) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{n^2}{n^3 + \frac{1}{2}}.$

Cvičení 1.5: V následujících cvičeních vyšetřete konvergenci řady. Použijte odmocninové kritérium

a) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^n},$

b) $\sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{\sqrt{n}}{n+1}\right)^n,$

c) $\sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{2n+1}{n+3}\right)^n,$

d) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\operatorname{arctg}^n n}{2^n}.$

Cvičení 1.6: V následujících cvičeních vyšetřete konvergenci řady. Použijte Leibnitzovo kritérium. V případě, že konverguje, vyšetřete, zda konverguje absolutně.

a) $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n+1} \frac{1}{n},$

b) $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n+1} \frac{1}{(n+1)^2},$

c) $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n \frac{\sqrt{n}}{n+1},$

d) $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n \frac{1}{\ln(n+1)}.$

Cvičení 1.7: V následujících cvičeních vyšetřete konvergenci řady. Použijte vhodné kritérium.

a) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{3n+1},$

b) $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n+1} \frac{1}{n 2^n},$

c) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\sqrt{n+1} - \sqrt{n}}{n},$

d) $\sum_{n=1}^{\infty} \sin \frac{\pi}{2^n}.$

e) $\sum_{n=1}^{\infty} \operatorname{arctg}^n \frac{1}{n},$

f) $\sum_{n=1}^{\infty} \cos \frac{n}{2^n}.$

g) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{n^5}{n!},$

h) $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n \frac{1}{\sqrt[3]{n}}.$

i) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2 + n + 1},$

j) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{2^n}{n^2}.$

Kapitola 2

Funkční řady, bodová, stejnoměrná konvergence, kritéria konvergence

2.1 Bodová konvergence, obor konvergence

Příklad 2.1: Vyšetřeme bodovou konvergenci a určíme součet řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} (\ln x)^n .$$

Řešení: Řada je geometrická s kvocientem $q = \ln x$. Řada tedy konverguje absolutně, jestliže $|\ln x| < 1$, t.j. pro $x \in \left(\frac{1}{e}, e\right)$. Součet řady je

$$s = \frac{\ln x}{1 - \ln x}, \quad x \in \left(\frac{1}{e}, e\right) .$$

Příklad 2.2: Vyšetřeme bodovou konvergenci řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{2^n x^n}{1 + n^2} .$$

Řešení: Použijeme podílové kritérium

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{\frac{2^{n+1} x^{n+1}}{1 + (n+1)^2}}{\frac{2^n x^n}{1 + n^2}} \right| = \lim_{n \rightarrow \infty} 2|x| \frac{n^2 + 1}{(n+1)^2 + 1} = \lim_{n \rightarrow \infty} 2|x| \frac{n^2 + 1}{n^2 + 2n + 2} = 2|x| .$$

Řada konverguje absolutně, jestliže $2|x| < 1$, t.j. pro $x \in \left(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right)$. Pro $|x| = \frac{1}{2}$ dostaneme řadu $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n \frac{1}{1+n^2}$ (resp. $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{1+n^2}$). Tyto řady konvergují absolutně, (viz příklad 1.9).

Řada $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{2^n x^n}{1 + n^2}$ konverguje absolutně na $\left(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right)$.

Příklad 2.3: Vyšetřeme bodovou konvergenci řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{2^n x^n}{n}.$$

Řešení: Použijeme podílové kritérium

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{\frac{2^{n+1} x^{n+1}}{n+1}}{\frac{2^n x^n}{n}} \right| = \lim_{n \rightarrow \infty} 2|x| \frac{n}{n+1} = 2|x|.$$

Řada konverguje, jestliže $2|x| < 1$, t.j. pro $x \in (-\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$. Pro $x = -\frac{1}{2}$ dostaneme řadu $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n \frac{1}{n}$, tato řada konverguje (podle Leibnitzova kritéria). Pro $x = \frac{1}{2}$ dostaneme řadu $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n}$, tato řada diverguje (viz příklad 1.4). Řada $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{2^n x^n}{n}$ konverguje na $(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$.

Cvičení 2.1: V následujících cvičeních vyšetřete bodovou konvergenci řady.

- | | |
|---|--|
| a) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{1+x^n}, \quad x \in \mathbb{R}^+,$ | b) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\cos nx}{n^3}, \quad x \in \mathbb{R},$ |
| c) $\sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{x(x+n)}{n} \right)^n, \quad x \in \mathbb{R},$ | d) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^n}{\sqrt{n}}, \quad x \in \mathbb{R},$ |
| e) $\sum_{n=1}^{\infty} \sin \frac{x}{3^n}, \quad x \in \mathbb{R},$ | f) $\sum_{n=1}^{\infty} \cos \frac{x}{n}, \quad x \in \mathbb{R},$ |
| g) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\ln x}{n}, \quad x \in (0, \infty),$ | h) $\sum_{n=1}^{\infty} \cos^n x, \quad x \in \mathbb{R}.$ |

2.2 Stejněměrná konvergence

Příklad 2.4: Určeme obor konvergence řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\sin nx}{n^2}$$

a rozhodněme, kde řada konverguje stejnoměrně.

Řešení: Použijeme Weierstrassovo kritérium

$$\left| \frac{\sin nx}{n^2} \right| \leq \frac{1}{n^2} \quad \text{pro } x \in \mathbb{R}.$$

Řada $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2}$ konverguje, tedy daná řada konverguje stejnoměrně v \mathbb{R} .

Příklad 2.5: Určeme obor konvergence řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^n}{n+1}$$

a rozhodněme, kde řada konverguje stejnoměrně.

Řešení: Podle podílového kritéria

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{\frac{x^{n+1}}{n+2}}{\frac{x^n}{n+1}} \right| = |x| \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n+1}{n+2} = |x|$$

řada konverguje bodově pro $|x| < 1$. Pro $x = -1$ řada konverguje, pro $x = 1$ diverguje. Pro $|x| < 1$ řada konverguje absolutně. Nyní vyšetříme stejnoměrnou konvergenci. Řada nebude stejnoměrně konvergovat na celém intervalu $(-1, 1)$, protože na tomto intervalu platí

$$\sup_{x \in (-1, 1)} \frac{|x|^n}{n+1} = \frac{1}{n+1} \quad \text{a} \quad \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n+1} = \infty.$$

Zvolme $x_0 \in (0, 1)$. Použijeme opět Weierstrassovo kritérium.

$$\left| \frac{x^n}{n+1} \right| \leq \frac{x_0^n}{n+1},$$

Řada $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{x_0^n}{n+1}$ konverguje například podle podílového kritéria. Řada $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^n}{n+1}$ konverguje stejnoměrně na každém intervalu $\langle -x_0, x_0 \rangle$, kde $x_0 \in (0, 1)$.

Příklad 2.6: Určeme obor konvergence řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} e^{-nx}$$

a rozhodněme, kde řada konverguje stejnoměrně.

Řešení: Jedná se o geometrickou řadu s kvocientem e^{-x} , řada tedy konverguje bodově pro $x \in (0, \infty)$. Pro tato x řada konverguje absolutně. Nyní vyšetříme stejnoměrnou konvergenci. Řada nebude stejnoměrně konvergovat na celém intervalu $(0, \infty)$, protože na tomto intervalu platí $\sup_{x \in (0, \infty)} e^{-nx} = 1$. Omezme se na $x \geq x_0 > 0$. Použijeme opět Weierstrassovo kritérium.

$$|e^{-nx}| \leq e^{-nx_0},$$

Řada $\sum_{n=1}^{\infty} e^{-nx_0}$ konverguje. Řada $\sum_{n=1}^{\infty} e^{-nx}$ konverguje stejnoměrně na každém intervalu $\langle x_0, \infty \rangle$, kde $x_0 > 0$.

Cvičení 2.2: V následujících cvičeních vyšetřete stejnoměrnou konvergenci řady.

a) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\cos nx}{2^n}, \quad x \in \mathbb{R},$

b) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{n}{e^{nx}}, \quad x \in \mathbb{R},$

c) $\sum_{n=1}^{\infty} 2^n e^{nx}, \quad x \in \mathbb{R},$

d) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{e^{-x^2 n^2}}{n^2}, \quad x \in \mathbb{R},$

e) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\cos nx}{e^{nx}}, \quad x \in \mathbb{R},$

f) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\ln(1 + nx)}{n x^{n+1}}, \quad x \in (0, \infty).$

Kapitola 3

Mocninné řady, poloměr konvergence. Taylorovy řady.

3.1 Mocninné řady, poloměr konvergence

Příklad 3.1: Vypočítejme poloměr konvergence a obor konvergence mocninné řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} 5^n x^n.$$

Řešení: Řada je geometrická s kvocientem $q = 5x$. Řada tedy konverguje, jestliže $|5x| < 1$, t.j. pro $|x| < \frac{1}{5}$ a diverguje pro $|x| \geq \frac{1}{5}$. Poloměr konvergence je $R = \frac{1}{5}$. Obor konvergence je otevřený interval $(-\frac{1}{5}, \frac{1}{5})$.

Příklad 3.2: Vypočítejme poloměr konvergence a obor konvergence mocninné řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(x-2)^n}{2^n}.$$

Řešení: Použijeme substituci $y = x - 2$. Dostaneme řadu $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{y^n}{2^n}$. Tato řada je geometrická s kvocientem $q = \frac{y}{2}$. Řada tedy konverguje, jestliže $|\frac{y}{2}| < 1$, t.j. pro $|y| < 2$ a diverguje pro $|y| \geq 2$. Poloměr konvergence je $R = 2$. Poloměr konvergence řady $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(x-2)^n}{2^n}$ je tedy $R = 2$ a řada konverguje pro $|x-2| < 2$ a diverguje pro $|x-2| \geq 2$. Obor konvergence je otevřený interval $(0, 4)$.

Příklad 3.3: Vypočítejme poloměr konvergence a obor konvergence mocninné řady

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^n}{n 4^n}.$$

Řešení: Použijeme podílové kritérium.

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{\frac{x^{n+1}}{(n+1)4^{n+1}}}{\frac{x^n}{n4^n}} \right| = \frac{1}{4} |x| \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n}{n+1} = \frac{1}{4} |x|$$

Řada tedy konverguje, jestliže $\frac{1}{4}|x| < 1$, t.j. pro $|x| < 4$ a diverguje pro $|x| > 4$. Poloměr konvergence je $R = 4$. Pro $x = 4$ dostaneme řadu $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n}$, tato řada diverguje (viz příklad 1.4). Pro $x = -4$ dostaneme řadu $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n}$, tato řada konverguje podle Leibnitzova kritéria. Obor konvergence je polootevřený interval $\langle -4, 4 \rangle$.

Cvičení 3.1: V následujících cvičeních vypočítejte poloměr konvergence a obor konvergence mocninné řady.

- | | |
|---|---|
| a) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^n}{n 3^n}$, | b) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{4^n}{n+1} x^n$, |
| c) $\sum_{n=1}^{\infty} 7^n (x-1)^n$, | d) $\sum_{n=1}^{\infty} (n+1) x^{(n+1)}$, |
| e) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{n+1}{n!} x^n$, | f) $\sum_{n=1}^{\infty} n! x^n$, |
| g) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{2n+3}{n 2^{(n-1)}} x^{(n-1)}$, | h) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{(-3)^n} x^n$. |

3.2 Taylorovy řady

Příklad 3.4: Najděme rozvoj funkce $f(x) = e^x$ do Taylorovy řady v $a = 0$ a zjistěme konvergenci dané řady

Řešení: Vypočteme si několik derivací.

$f(x) = e^x$	$f(0) = 1$
$f'(x) = e^x$	$f'(0) = 1$
\vdots	\vdots
$f^{(n)}(x) = e^x$	$f^{(n)}(0) = 1$

Taylorova řada je

$$T_n(x) = 1 + \frac{1}{1!} x + \frac{1}{2!} x^2 + \frac{1}{3!} x^3 + \dots + \frac{1}{n!} x^n + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} x^n.$$

Nyní vyšetříme konvergenci řady. Použijeme podílové kritérium

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{\frac{1}{(n+1)!} x^{n+1}}{\frac{1}{n!} x^n} \right| = \lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{x}{n+1} \right| = |x| \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n+1} = 0.$$

Řada tedy konverguje pro všechna $x \in \mathbb{R}$.

Příklad 3.5: Najděme rozvoj funkce $f(x) = \ln(x+1)$ do Taylorovy řady v $a = 0$ a zjistěme konvergenci dané řady

Řešení: Vypočteme si několik derivací

$$\begin{array}{ll} f(x) = \ln(x+1) & f(0) = 0 \\ f'(x) = \frac{1}{x+1} & f'(0) = 1 \\ f''(x) = -\frac{1}{(x+1)^2} & f''(0) = -1 \\ f'''(x) = 2\frac{1}{(x+1)^3} & f'''(0) = 2 \\ \vdots & \vdots \\ f^{(n)}(x) = (-1)^{n-1}(n-1)!\frac{1}{(x+1)^n} & f^{(n)}(0) = (-1)^{n-1}(n-1)! \end{array}$$

Taylorova řada je

$$T_n(x) = 0 + \frac{0!}{1!}x - \frac{1!}{2!}x^2 + \frac{2!}{3!}x^3 + \dots + (-1)^{n-1}\frac{(n-1)!}{n!}x^n + \dots = \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n-1} \frac{1}{n} x^n.$$

Nyní vyšetříme konvergenci řady. Použijeme podílové kritérium

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{\frac{1}{(n+1)} x^{n+1}}{\frac{1}{n} x^n} \right| = \lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{x n}{n+1} \right| = |x| \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n}{n+1} = |x| < 1.$$

Řada tedy konverguje pro všechna $|x| < 1$ a diverguje pro $|x| > 1$. Pro $x = 1$ řada konverguje, pro $x = -1$ řada diverguje. Obor konvergence Taylorovy řady je polootevřený interval $(-1, 1)$.

Cvičení 3.2: V následujících cvičeních najděte rozvoj funkce $f(x)$ do Taylorovy řady v a a zjistěte konvergenci dané řady.

- | | |
|---|--|
| a) $f(x) = \frac{1}{1+x}, \quad a = 0,$ | b) $f(x) = \frac{1}{x}, \quad a = 2,$ |
| c) $f(x) = \sin x, \quad a = 0,$ | d) $f(x) = \cos x, \quad a = 0,$ |
| e) $f(x) = \frac{1}{2-x}, \quad a = 1,$ | f) $f(x) = \sin(2x), \quad a = \frac{\pi}{4},$ |
| g) $f(x) = e^{2x}, \quad a = 0,$ | h) $f(x) = 3^x, \quad a = 0.$ |

Příklad 3.6: Rozviňme funkci $f(x) = x^2 e^x$ do mocninné řady s použitím rozvoje vhodné funkce.

Řešení: Pro všechna $x \in \mathbb{R}$ platí

$$e^x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!}.$$

Jednoduše dostaneme rozvoj naší funkce do mocninné řady

$$f(x) = x^2 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{n+2}}{n!} \quad \text{pro } x \in \mathbb{R}.$$

Příklad 3.7: Rozviňme funkci $f(x) = \frac{1}{(1+x)^2}$ do mocninné řady s použitím rozvoje vhodné funkce.

Řešení: Pro všechna $x \neq 1$ platí

$$F(x) = \int f(x) dx = -\frac{1}{1+x}.$$

Protože funkce $F(x)$ je součtem geometrické řady s kvocientem $-x$, platí pro $|x| < 1$

$$\frac{1}{1+x} = \sum_{n=0}^{\infty} (-x)^n = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n x^n.$$

$((-1)^n x^n)' = n(-1)^n x^{n-1}$. Řada $\sum_{n=0}^{\infty} n(-1)^n x^{n-1}$ je stejnoměrně konvergentní na $\langle -x_0, x_0 \rangle$

pro $x_0 < 1$, můžeme tedy derivovat řadu člen po členu a platí

$$\begin{aligned} \frac{1}{(1+x)^2} &= -\left(\frac{1}{1+x}\right)' = -\left(\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n x^n\right)' = -\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n n x^{n-1} = \\ &= \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n-1} n x^{n-1} = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n (n+1) x^n, \quad \text{pro } x \in \langle -x_0, x_0 \rangle. \end{aligned}$$

Dostali jsme rozvoj naší funkce do mocninné řady

$$\frac{1}{(1+x)^2} = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n (n+1) x^n \quad \text{pro } |x| < 1.$$

Příklad 3.8: Rozviňme funkci $f(x) = \operatorname{arctg} x$ do mocninné řady s použitím rozvoje vhodné funkce.

Řešení: Pro všechna $x \in \mathbb{R}$ platí

$$f'(x) = \frac{1}{1+x^2}.$$

Protože funkce $f'(x)$ je součtem geometrické řady s kvocientem $(-x^2)$, platí pro $|x| < 1$

$$\frac{1}{1+x^2} = \frac{1}{1-(-x^2)} = \sum_{n=0}^{\infty} (-x^2)^n = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n x^{2n}.$$

Řada $\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n x^{2n}$ je stejnoměrně konvergentní na $\langle -x_0, x_0 \rangle$ pro $x_0 < 1$, můžeme tedy integrovat řadu člen po členu a platí

$$\int_0^x \frac{1}{1+t^2} dt = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \int_0^x t^{2n} dt = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{2n+1}, \quad \text{pro } x \in \langle -x_0, x_0 \rangle.$$

Dostali jsme rozvoj naší funkce do mocninné řady

$$\operatorname{arctg} x = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{2n+1} \quad \text{pro } |x| < 1.$$

Protože řada $\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{2n+1}$ konverguje stejnoměrně na intervalu $\langle -1, 1 \rangle$, platí

$$\operatorname{arctg} x = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{2n+1} \quad \text{na } \langle -1, 1 \rangle.$$

Cvičení 3.3: V následujících cvičeních najděte rozvoj funkce $f(x)$ do mocninné řady s použitím rozvoje vhodné funkce.

a) e^{x^2} , b) $x \sin x$, c) $\ln(1+x)$, d) $\frac{1}{(1+x)^3}$.

3.3 Aplikace mocninných řad*

Příklad 3.9: Pomocí rozvoje hledané funkce do mocninné řady řešte počáteční úlohu

$$y'' - 2xy' - 2y = 0, \quad y(0) = 1, \quad y'(0) = 0. \quad (3.1)$$

Řešení: Z teorie obyčejných diferenciálních rovnic víme, že daná počáteční úloha má právě jedno řešení. Předpokládejme, že jej lze zapsat ve tvaru mocninné řady

$$y(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n. \quad (3.2)$$

Potom lze za předpokladu stejnoměrné konvergence následujících řad derivovat řadu člen po členu

$$y'(x) = \sum_{n=1}^{\infty} n a_n x^{n-1}, \quad (3.3)$$

$$y''(x) = \sum_{n=2}^{\infty} n(n-1) a_n x^{n-2}. \quad (3.4)$$

Z počátečních podmínek vyplývá $a_0 = y(0) = 1$ a $a_1 = y'(0) = 0$. Naším cílem je určit zbývající koeficienty mocninné řady a_n tak, aby byla splněna diferenciální rovnice. Dosažením vztahů (3.2)-(3.4) do rovnice (3.1) dostáváme

$$\sum_{n=2}^{\infty} n(n-1) a_n x^{n-2} - 2x \sum_{n=1}^{\infty} n a_n x^{n-1} - 2 \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n = 0. \quad (3.5)$$

Roznásobíme a posuneme index v nekonečné sumě, abychom mohli porovnat koeficienty u jednotlivých mocnin x^n

$$\begin{aligned} \sum_{n=2}^{\infty} n(n-1)a_n x^{n-2} - \sum_{n=1}^{\infty} 2na_n x^n - \sum_{n=0}^{\infty} 2a_n x^n &= 0, \\ \sum_{n=0}^{\infty} (n+2)(n+1)a_{n+2} x^n - 2na_n x^n - 2a_n x^n &= 0, \end{aligned}$$

tedy $(n+2)(n+1)a_{n+2} - 2na_n - 2a_n = 0$ pro všechna $n \geq 0$, odkud

$$a_{n+2} = \frac{2a_n}{n+2}.$$

Postupným dosazováním s využitím počátečních podmínek dostáváme

$$\begin{aligned} a_0 &= 1, \\ a_1 &= 0 \quad \Rightarrow \quad a_{2k+1} = 0 \quad \forall k, \\ a_2 &= 1, \quad a_4 = \frac{1}{2}, \quad a_6 = \frac{1}{6}, \quad a_{2k} = \frac{1}{k!}. \end{aligned}$$

Celkem tedy

$$y(x) = 1 + x^2 + \frac{x^4}{2!} + \frac{x^6}{3!} + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(x^2)^n}{n!} = e^{x^2}.$$

Funkce $y(x) = e^{x^2}$, $x \in \mathbb{R}$ je řešením dané počáteční úlohy, o oprávněnosti derivování řady člen po členu se lze snadno přesvědčit použitím Weierstrassova kritéria.

Příklad 3.10: Spočtete

$$\int_0^1 \ln x \cdot \ln(1-x) dx.$$

Řešení: Vyjádření primitivní funkce pomocí elementárních funkcí v tomto případě není možné. Použijeme známý rozvoj

$$\ln(1-x) = - \sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^n}{n}. \quad (3.6)$$

Potom (alespoň formálně¹)

$$\int_0^1 \ln x \cdot \ln(1-x) dx = - \int_0^1 \ln x \cdot \sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^n}{n} dx = - \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} \int_0^1 \ln x \cdot x^n dx$$

¹Řada (3.6) nekonverguje na intervalu $(0, 1)$ stejnoměrně. Další výpočet lze ospravedlnit uvažováním $\int_0^{1-\epsilon} \ln x \cdot \ln(1-x) dx$ a $\epsilon \rightarrow 0^+$. Rozmyslete podrobněji.

Na jednotlivé sčítance použijeme integraci per partes

$$\begin{aligned}\int_0^1 \ln x \cdot x^n dx &= \left[\ln x \frac{x^{n+1}}{n+1} \right]_{x=0}^1 - \int_0^1 \frac{x^{n+1}}{n+1} \cdot \frac{1}{x} dx \\ &= - \int_0^1 \frac{x^n}{n+1} dx = - \frac{1}{n+1} \left[\frac{x^{n+1}}{n+1} \right]_{x=0}^1 = - \frac{1}{(n+1)^2}.\end{aligned}$$

Tedy

$$\int_0^1 \ln x \cdot \ln(1-x) dx = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} \frac{1}{(n+1)^2}.$$

Výslednou číselnou řadu rozložíme na „parciální zlomky“ $\frac{1}{n(n+1)^2} = \left(\frac{1}{n} - \frac{1}{n+1}\right) - \frac{1}{(n+1)^2}$, kde první členy vytvoří teleskopickou řadu, zatímco $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2}$ má známý součet. Celkem

$$\int_0^1 \ln x \cdot \ln(1-x) dx = \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{1}{n} - \frac{1}{n+1} \right) - \frac{1}{(n+1)^2} = 1 - \sum_{n=2}^{\infty} \frac{1}{n^2} = 1 + 1 - \frac{\pi^2}{6} = 2 - \frac{\pi^2}{6}.$$

Cvičení 3.4: Pomocí rozvoje integrované funkce do mocninné řady spočtěte

$$\int_0^1 \ln(1-x) dx.$$

Kapitola 4

Ortogonalní matice, ortogonální transformace

4.1 Ortogonální projekce, přeuročené soustavy

Příklad 4.1: Určete ortogonální projekci vektoru $\mathbf{b} = [2, 1, 3]^T$ do podprostoru \mathbb{R}^3 generovaného vektory $\mathbf{v}_1 = [1, 2, 0]^T$ a $\mathbf{v}_2 = [-1, 1, 1]^T$.

Řešení: Hledejme projekci \mathbf{p} ve tvaru lineární kombinace $\mathbf{p} = \alpha\mathbf{v}_1 + \beta\mathbf{v}_2$. Z podmínek ortogonality vyplývá $(\mathbf{p} - \mathbf{b})^T\mathbf{v}_1 = 0$ a $(\mathbf{p} - \mathbf{b})^T\mathbf{v}_2 = 0$, to jest

$$\begin{aligned}\alpha(\mathbf{v}_1^T\mathbf{v}_1) + \beta(\mathbf{v}_2^T\mathbf{v}_1) &= \mathbf{b}^T\mathbf{v}_1 \\ \alpha(\mathbf{v}_1^T\mathbf{v}_2) + \beta(\mathbf{v}_2^T\mathbf{v}_2) &= \mathbf{b}^T\mathbf{v}_2\end{aligned}$$

neboli po vyčíslení skalárních součinů¹

$$\begin{bmatrix} 5 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ 2 \end{bmatrix}. \quad (4.1)$$

Soustavu můžeme řešit například Cramerovým pravidlem:

$$|A| = 14, \quad |A_1| = 10, \quad |A_2| = 6,$$

tedy $\alpha = \frac{5}{7}$, $\beta = \frac{3}{7}$ a

$$\mathbf{p} = \frac{5}{7}[1, 2, 0]^T + \frac{3}{7}[-1, 1, 1]^T = \left[\frac{2}{7}, \frac{13}{7}, \frac{3}{7} \right]^T.$$

Ortogonalní projekcí vektoru \mathbf{b} do dané roviny je vektor $\left[\frac{2}{7}, \frac{13}{7}, \frac{3}{7} \right]^T$.

Příklad 4.2: Určete ortogonální projekci funkce \sqrt{x} do prostoru $\mathcal{P}_1(0, 1)$ (polynomy stupně nejvýše 1 na intervalu $(0, 1)$). Uvažujte skalární součin $\langle f, g \rangle = \int_0^1 fg \, dx$.

¹Povšimněte si, že výsledná soustava je zcela ekvivalentní soustavě normálních rovnic odpovídající přeuročené soustavě $\alpha\mathbf{v}_1 + \beta\mathbf{v}_2 = \mathbf{b}$.

Řešení: Prostor $\mathcal{P}_1(0, 1)$ je generován například funkcemi $1, x$. Podobně jako v předchozím příkladu hledejme projekci ve tvaru lineární kombinace $p(x) = \alpha + \beta x$. Z podmínek ortogonality pak vyplývá

$$\begin{aligned}\alpha(1, 1) + \beta(x, 1) &= (\sqrt{x}, 1) \\ \alpha(1, x) + \beta(x, x) &= (\sqrt{x}, x)\end{aligned}$$

Snadno spočteme $(\sqrt{x}, x) = \int_0^1 x\sqrt{x} dx = \int_0^1 x^{3/2} dx = \left[\frac{x^{5/2}}{5/2} \right]_0^1 = \frac{2}{5}$ atp... Celkem

$$\begin{bmatrix} 1 & 1/2 \\ 1/2 & 1/3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2/3 \\ 2/5 \end{bmatrix}, \quad (4.2)$$

odkud $\alpha = \frac{4}{15}$, $\beta = \frac{4}{5}$. Ortogonální projekcí dané funkce je $p(x) = \frac{4}{15}(1 + 3x)$.

Příklad 4.3: Řešte následující přeurčenou soustavu $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ ve smyslu nejmenších čtverců, určete velikost rezidua $A\tilde{\mathbf{x}} - \mathbf{b}$

$$\begin{aligned}2x - y &= 0 \\ x - 2y &= 0 \\ x + y &= 3.\end{aligned}$$

Řešení: Sestavme soustavu normálních rovnic

$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & -2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 3 \end{bmatrix} \Rightarrow A^T A = \begin{bmatrix} 6 & -3 \\ -3 & 6 \end{bmatrix}, \quad A^T \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 3 \\ 3 \end{bmatrix},$$

tedy

$$\begin{aligned}6\tilde{x} - 3\tilde{y} &= 3 \\ -3\tilde{x} - 6\tilde{y} &= 3 \quad \Rightarrow \quad \tilde{x} = 1, \tilde{y} = 1.\end{aligned}$$

Vektor $(\tilde{x}, \tilde{y}) = (1, 1)$ je řešením dané soustavy ve smyslu nejmenších čtverců. Reziduum $A\tilde{\mathbf{x}} - \mathbf{b} = [1, -1, -1]^T$ má velikost $\|A\tilde{\mathbf{x}} - \mathbf{b}\| = \sqrt{3}$.

Cvičení 4.1: Řešte následující soustavy ve smyslu nejmenších čtverců, určete velikost rezidua

a)

$$\begin{aligned}x - y &= -2 \\ x + y &= 2 \\ y &= -1,\end{aligned}$$

b)

$$\begin{aligned}x + y &= 2 \\ x - y &= 2 \\ 2x + y &= -1,\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\text{c)} \quad & 2x + y - z = 2 \\
& x + z = 2 \\
& y - z = 2 \\
& x + y + z = 0,
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\text{d)} \quad & x + 2y = 1 \\
& -x + 2z = 1 \\
& 2x + y = -1 \\
& y - 2z = 1.
\end{aligned}$$

4.2 Ortogonální matice, ortogonální transformace

Příklad 4.4: Ukažme, že matice

$$G(\theta) = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$$

je ortogonální matice pro všechny $\theta \in \mathbb{R}$.

Řešení: Musíme ověřit, že platí $G(\theta)^T G(\theta) = E$.

$$\begin{aligned}
G(\theta)^T G(\theta) &= \begin{bmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} = \\
&= \begin{bmatrix} \cos^2 \theta + \sin^2 \theta & -\cos \theta \sin \theta + \cos \theta \sin \theta \\ -\cos \theta \sin \theta + \cos \theta \sin \theta & \cos^2 \theta + \sin^2 \theta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}.
\end{aligned}$$

Příklad 4.5: Pomocí vhodné Givensovy matice vynulujeme prvek na 4. pozici vektoru $\mathbf{v} = [1, 2, 3, 4, 5]^T$ pomocí prvku na 2. pozici.

Řešení: K vynulování použijeme matici

$$G = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \theta & 0 & -\sin \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \sin \theta & 0 & \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Vynásobíme-li vektor \mathbf{v} maticí G , dostaneme

$$G\mathbf{v} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \theta & 0 & -\sin \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \sin \theta & 0 & \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \cos \theta - 4 \sin \theta \\ 3 \\ 2 \sin \theta + 4 \cos \theta \\ 5 \end{bmatrix}.$$

Pro vynulování 4. pozice vektoru musí platit

$$2 \sin \theta + 4 \cos \theta = 0 \Rightarrow \frac{\sin \theta}{\cos \theta} = -\frac{4}{2} \Rightarrow \operatorname{tg} \theta = -2.$$

Ze vzorečků

$$\sin \theta = \frac{\pm \operatorname{tg} \theta}{\sqrt{\operatorname{tg}^2 \theta + 1}}, \quad \cos \theta = \frac{\pm 1}{\sqrt{\operatorname{tg}^2 \theta + 1}}$$

dostaneme

$$\sin \theta = \pm \frac{2}{\sqrt{5}} \quad (\text{zvolíme } \frac{2\sqrt{5}}{5}), \quad \cos \theta = \mp \frac{1}{\sqrt{5}} \quad (\text{zvolíme } -\frac{\sqrt{5}}{5}).$$

Můžeme zvolit Givensovu matici

$$G = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{\sqrt{5}}{5} & 0 & -\frac{2\sqrt{5}}{5} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{2\sqrt{5}}{5} & 0 & -\frac{\sqrt{5}}{5} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Příklad 4.6: Pomocí vhodných Givensových matic vynulujeme prvky pod hlavní diagonálou matice

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 2 & 3 & 1 \\ 3 & 4 & -1 \end{bmatrix}.$$

Řešení: Stejně jako v předchozím příkladě zvolíme Givensovu matici G_{12} pro vynulování prvku a_{21} . Dostaneme $\sin \theta = \frac{2\sqrt{5}}{5}$, $\cos \theta = -\frac{\sqrt{5}}{5}$. Platí

$$G_{12} \cdot A = \begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{5}}{5} & -\frac{2\sqrt{5}}{5} & 0 \\ \frac{2\sqrt{5}}{5} & -\frac{\sqrt{5}}{5} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 2 & 3 & 1 \\ 3 & 4 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\sqrt{5} & -\sqrt{5} & -\frac{4\sqrt{5}}{5} \\ 0 & -\sqrt{5} & \frac{3\sqrt{5}}{5} \\ 3 & 4 & -1 \end{bmatrix} = A_{12}.$$

Zvolíme Givensovu matici G_{13} pro vynulování prvku a_{31} ($\sin \theta = \frac{3\sqrt{14}}{14}$, $\cos \theta = \frac{\sqrt{5}\sqrt{14}}{14}$).

$$\begin{aligned} G_{13} \cdot A_{12} &= \frac{\sqrt{14}}{14} \begin{bmatrix} \sqrt{5} & 0 & -3 \\ 0 & \sqrt{14} & 0 \\ 3 & 0 & \sqrt{5} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -\sqrt{5} & -\sqrt{5} & -\frac{4\sqrt{5}}{5} \\ 0 & -\sqrt{5} & \frac{3\sqrt{5}}{5} \\ 3 & 4 & -1 \end{bmatrix} = \\ &= \frac{\sqrt{14}}{14} \begin{bmatrix} -14 & -17 & -1 \\ 0 & -\sqrt{70} & 3\frac{\sqrt{70}}{5} \\ 0 & \sqrt{5} & -\frac{17\sqrt{5}}{5} \end{bmatrix} = A_{13}. \end{aligned}$$

Zvolíme Givensovu matici G_{23} pro vynulování prvku a_{32} ($\sin \theta = \frac{\sqrt{15}}{15}$, $\cos \theta = \frac{\sqrt{210}}{15}$).

$$\begin{aligned} G_{23} \cdot A_{13} &= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\sqrt{210}}{15} & -\frac{\sqrt{15}}{15} \\ 0 & \frac{\sqrt{15}}{15} & \frac{\sqrt{210}}{15} \end{bmatrix} \cdot \frac{\sqrt{14}}{14} \begin{bmatrix} -14 & -17 & -1 \\ 0 & -\sqrt{70} & 3\frac{\sqrt{70}}{5} \\ 0 & \sqrt{5} & -\frac{17\sqrt{5}}{5} \end{bmatrix} = \\ &= \frac{\sqrt{14}}{14} \begin{bmatrix} -14 & -17 & -1 \\ 0 & -5\sqrt{3} & \frac{59\sqrt{3}}{15} \\ 0 & 0 & -\frac{14\sqrt{42}}{15} \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

Příklad 4.7: Pomocí Householderových matic zrcadlení vynulujeme prvky pod hlavní diagonálou matice

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 1 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix}.$$

Řešení: K vynulování prvního sloupce použijeme Householderovou matici

$$H_1 = E - 2 \frac{\mathbf{v}\mathbf{v}^T}{\|\mathbf{v}\|^2} \text{ kde } \mathbf{v} = \mathbf{a}_1 \pm \|\mathbf{a}_1\| \mathbf{e}_1.$$

Symbolem \mathbf{a}_i označujeme i -tý sloupec matice A . Protože norma $\|\mathbf{a}_1\| = \sqrt{3}$, můžeme psát

$$\begin{aligned} \mathbf{v} &= \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} + \sqrt{3} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 + \sqrt{3} \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \\ \mathbf{v}\mathbf{v}^T &= \begin{bmatrix} (1 + \sqrt{3})^2 & 1 + \sqrt{3} & 1 + \sqrt{3} \\ 1 + \sqrt{3} & 1 & 1 \\ 1 + \sqrt{3} & 1 & 1 \end{bmatrix} \text{ a } \|\mathbf{v}\|^2 = 2 + (1 + \sqrt{3})^2, \\ H_1 &= \begin{bmatrix} -\frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{3}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{6}(3 + \sqrt{3}) & \frac{1}{6}(-3 + \sqrt{3}) \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{6}(-3 + \sqrt{3}) & \frac{1}{6}(3 + \sqrt{3}) \end{bmatrix} = \frac{\sqrt{3}}{3} \begin{bmatrix} -1 & -1 & -1 \\ -1 & \frac{1}{2}(1 + \sqrt{3}) & \frac{1}{2}(1 - \sqrt{3}) \\ -1 & \frac{1}{2}(1 - \sqrt{3}) & \frac{1}{2}(1 + \sqrt{3}) \end{bmatrix}, \\ \tilde{A}_1 &= H_1 A = \begin{bmatrix} -\sqrt{3} & -\frac{\sqrt{3}}{3} & -\frac{2\sqrt{3}}{3} \\ 0 & -1 - \frac{\sqrt{3}}{3} & \frac{4\sqrt{3}}{3} \\ 0 & 1 - \frac{\sqrt{3}}{3} & \frac{4\sqrt{3}}{3} \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

Nyní postup zopakujeme pro matici

$$A_1 = \begin{bmatrix} -1 - \frac{\sqrt{3}}{3} & \frac{4\sqrt{3}}{3} \\ 1 - \frac{\sqrt{3}}{3} & \frac{4\sqrt{3}}{3} \end{bmatrix}.$$

$$\mathbf{v}_1 = \begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{3}}{3} + \frac{2\sqrt{6}}{3} - 1 \\ 1 - \frac{\sqrt{3}}{3} \end{bmatrix} \quad \|\mathbf{v}_1\| = \frac{4}{3}(4 - \sqrt{2} - \sqrt{6}).$$

Dostaneme Householderovu matici

$$H_2 = \begin{bmatrix} \frac{2-\sqrt{2}+\sqrt{3}-\sqrt{6}}{-4+\sqrt{2}+\sqrt{6}} & \frac{-1-\sqrt{2}+\sqrt{6}}{-4+\sqrt{2}+\sqrt{6}} \\ \frac{-1-\sqrt{2}+\sqrt{6}}{-4+\sqrt{2}+\sqrt{6}} & \frac{-2+\sqrt{2}-\sqrt{3}+\sqrt{6}}{-4+\sqrt{2}+\sqrt{6}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{4}(\sqrt{2} + \sqrt{6}) & \frac{1}{4}(\sqrt{2} - \sqrt{6}) \\ \frac{1}{4}(\sqrt{2} - \sqrt{6}) & \frac{1}{4}(-\sqrt{2} - \sqrt{6}) \end{bmatrix}.$$

Potom platí

$$\tilde{H}_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & & H_2 \\ 0 & & \end{bmatrix}.$$

Horní tojúhelníková matice bude mít tvar

$$R = \tilde{H}_2 H_1 A = \begin{bmatrix} -\sqrt{3} & -\frac{\sqrt{3}}{3} & -\frac{2\sqrt{3}}{3} \\ 0 & -2\frac{\sqrt{6}}{3} & 2\frac{\sqrt{6}}{3} \\ 0 & 0 & -2\sqrt{2} \end{bmatrix}.$$

Cvičení 4.2: Pomocí vhodných Givensových matic vynulujte prvky pod hlavní diagonálou matice

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 1 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix}.$$

Cvičení 4.3: Pomocí Householderových matic vynulujte prvky pod hlavní diagonálou matice

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

Příklad 4.8: Najděte ortogonální bázi podprostoru \mathbb{R}^4 generovaného vektory $\mathbf{a}_1 = [1, 0, 1, 1]^T$, $\mathbf{a}_2 = [0, 1, 1, 2]^T$ a $\mathbf{a}_3 = [0, 1, 0, 1]^T$.

Řešení: Použijeme Gramův-Schmidtův ortogonalizační proces. Volme $\mathbf{v}_1 = \mathbf{a}_1 = [1, 0, 1, 1]^T$, dále

$$\begin{aligned} \mathbf{v}_2 &= \mathbf{a}_2 - \frac{\mathbf{v}_1^T \mathbf{a}_2}{\mathbf{v}_1^T \mathbf{v}_1} \mathbf{v}_1 = [0, 1, 1, 2]^T - \frac{3}{3}[1, 0, 1, 1]^T = [-1, 1, 0, 1]^T, \\ \mathbf{v}_3 &= \mathbf{a}_3 - \frac{\mathbf{v}_1^T \mathbf{a}_3}{\mathbf{v}_1^T \mathbf{v}_1} \mathbf{v}_1 - \frac{\mathbf{v}_2^T \mathbf{a}_3}{\mathbf{v}_2^T \mathbf{v}_2} \mathbf{v}_2 = [0, 1, 0, 1]^T - \frac{1}{3}[1, 0, 1, 1]^T - \frac{2}{3}[-1, 1, 0, 1]^T \\ &= \left[\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, -\frac{1}{3}, 0 \right]^T. \end{aligned}$$

Vektory $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ tvoří ortogonální bázi daného podprostoru. Příslušnou ortonormální bázi bychom dostali nanormováním těchto vektorů.

Cvičení 4.4: Najděte ortonormální bázi podprostoru generovaného vektory

a) $\mathbf{a}_1 = [2, 1, 0]^T$, $\mathbf{a}_2 = [0, 1, 2]^T$,

b) $\mathbf{a}_1 = [1, 2, 1, 0]^T$, $\mathbf{a}_2 = [0, 1, 1, 2]^T$ a $\mathbf{a}_3 = [1, 1, -2, 0]^T$.

Kapitola 5

Maticové rozklady LU, QR.

Příklad 5.1: Provedme LU-rozklad matice

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 3 \end{bmatrix}.$$

Řešení: Provedeme Gaussovu eliminaci na matici A .

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 3 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}.$$

Abychom získali nový druhý řádek, vynásobili jsme první řádek (-1) a přičetli k druhému řádku. Pak jsme k třetímu řádku přičetli opět (-1) -násobek prvního řádku. Vynásobili jsme tedy matici A maticí

$$E_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \text{ t.j. } E_1 \cdot A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}.$$

Potom jsme prohodili druhý a třetí řádek, t.j. vynásobili jsme matici $E_1 \cdot A$ permutační maticí

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \text{ t.j. } P \cdot E_1 \cdot A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}.$$

Označme horní trojúhelníkovou matici $P \cdot E_1 \cdot A$ jako matici U . Potom platí

$$P \cdot E_1 \cdot A \Rightarrow A = E_1^{-1} \cdot P^{-1} \cdot U = E_1^{-1} \cdot P \cdot U \Rightarrow P \cdot A = P \cdot E_1^{-1} \cdot P \cdot U = L \cdot U,$$

kde L je dolní trojúhelníková matice a U je horní trojúhelníková matice.

$$P \cdot A = L \cdot U, \quad L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad U = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}.$$

Příklad 5.2: Proveďte QR-rozklad matice

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 1 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix}.$$

Řešení: V příkladu 4.7 jsme použili Houssholderovu matici k vytvoření trojúhelníkové matice R ,

$$R = \tilde{H}_2 H_1 A = \begin{bmatrix} -\sqrt{3} & -\frac{\sqrt{3}}{3} & -\frac{2\sqrt{3}}{3} \\ 0 & -2\frac{\sqrt{6}}{3} & 2\frac{\sqrt{6}}{3} \\ 0 & 0 & -2\sqrt{2} \end{bmatrix}.$$

Platí tedy

$$A = H_1^T \cdot \tilde{H}_2^T \cdot R.$$

Označme $Q = H_1^T \cdot \tilde{H}_2^T$ a dostáváme

$$A = Q \cdot R, \text{ kde } Q = \begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{3}}{3} & -\frac{\sqrt{6}}{6} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ -\frac{\sqrt{3}}{3} & \frac{\sqrt{6}}{3} & 0 \\ -\frac{\sqrt{3}}{3} & -\frac{\sqrt{6}}{6} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix} \text{ a } R = \begin{bmatrix} -\sqrt{3} & -\frac{\sqrt{3}}{3} & -\frac{2\sqrt{3}}{3} \\ 0 & -2\frac{\sqrt{6}}{3} & 2\frac{\sqrt{6}}{3} \\ 0 & 0 & -2\sqrt{2} \end{bmatrix}.$$

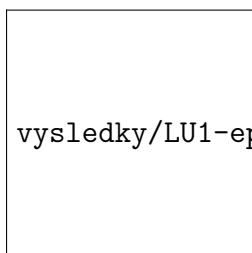
Příklad 5.3: Pomocí vhodného software proveďte LU-rozklad matice

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 3 \end{bmatrix}.$$

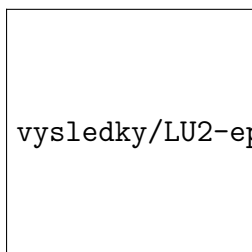
Řešení:

Mathematica:

Nejdříve definujeme matici A a potom provedeme LU-rozklad.



Nyní musíme z výsledku, který nám vrátí Mathematica získat matice L , R , P .



vysledky/LU3-eps-converted-to.pdf

Maple:

```
> with(LinearAlgebra):
> A := <<1,1,1>|<2,2,1>|<3,2,1>>;
      A :=  $\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ 
> P, L, U := LUdecomposition(A);
      P, L, U :=  $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$ 
```

Matlab:

```
>> A= [1 2 3
       1 2 2
       1 1 1]
A =
     1     2     3
     1     2     2
     1     1     1
>> [L,U,P]=lu(A)
L =
     1     0     0
     1     1     0
     1     0     1
U =
     1     2     3
     0    -1    -2
     0     0    -1
P =
     1     0     0
     0     0     1
     0     1     0
```

Cvičení 5.1: Provedte LU-rozklad matice

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 4 & 8 \\ 3 & 9 & 27 \end{bmatrix}.$$

Cvičení 5.2: Proveďte QR-rozklad matice

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

Kapitola 6

Vlastní čísla a vlastní vektory

6.1 Vlastní čísla a vlastní vektory

Příklad 6.1: Určete vlastní čísla a odpovídající vlastní vektory matice $A = \begin{bmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$.
Určete algebraickou a geometrickou násobnost vlastních čísel.

Řešení:

$$\det \begin{bmatrix} 3 - \lambda & -1 \\ 1 & 1 - \lambda \end{bmatrix} = (3 - \lambda)(1 - \lambda) + 1 = \lambda^2 - 4\lambda + 4 = (\lambda - 2)^2 = 0$$

Charakteristický polynom má jeden dvojnásobný kořen $\lambda = 2$, matice má tedy jedno vlastní číslo s algebraickou násobností 2. Hledejme příslušné vlastní vektory

$$\begin{bmatrix} 3 - 2 & -1 \\ 1 & 1 - 2 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \sim [1 \quad -1] \Rightarrow x - y = 0.$$

Dostáváme jediný lineárně nezávislý vlastní vektor $[1, 1]^T$. Geometrická násobnost vlastního čísla je tedy rovna 1.

Cvičení 6.1: V následujících cvičeních určete vlastní čísla a vlastní vektory matic. Pro každé vlastní číslo určete jeho algebraickou a geometrickou násobnost.

a)

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

b)

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

c)

$$A = \begin{bmatrix} -3 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & -2 \\ -2 & -1 & 0 \end{bmatrix}.$$

6.2 Singulární rozklad matice

Příklad 6.2: Vypočtěte singulární hodnoty matice $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$ a matice $B = A^T$.

Řešení: Vypočteme matici $A^T A$, charakteristický polynom této matice, vlastní čísla λ_1, λ_2 této matice a singulární hodnoty σ_1, σ_2 matice A :

$$A^T A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}, \text{ charakteristický polynom } \lambda^2 - 6\lambda + 8 \Rightarrow \lambda_1 = 4, \lambda_2 = 2.$$

Singulární hodnoty matice A jsou odmocniny z vlastních čísel matice $A^T A$, tedy $\sigma_1 = 2, \sigma_2 = \sqrt{2}$.

Poznámka Vypočteme ortonormální vlastní vektory v_1, v_2 matice $A^T A$ odpovídající příslušným vlastním číslům:

$$\lambda_1 = 4 \Rightarrow \begin{bmatrix} 3-4 & 1 \\ 1 & 3-4 \end{bmatrix} \sim [-1, 1] \Rightarrow h_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad \|h_1\| = \sqrt{2},$$

$$\lambda_2 = 2 \Rightarrow \begin{bmatrix} 3-2 & 1 \\ 1 & 3-2 \end{bmatrix} \sim [1, 1] \Rightarrow h_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad \|h_2\| = \sqrt{2}.$$

Tedy ortonormální vlastní vektory v_1, v_2 matice $A^T A$ jsou

$$v_1 = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}, \quad v_2 = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}, \quad \begin{array}{l} v_1^T v_2 = 0 \\ v_1^T v_1 = 1 \\ v_2^T v_2 = 1 \end{array}$$

Povšimněte si ještě, že

$$Av_1 = \begin{bmatrix} \sqrt{2} \\ \sqrt{2} \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \|Av_1\| = 2 = \sigma_1, \quad Av_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \sqrt{2} \end{bmatrix}, \quad \|Av_2\| = \sqrt{2} = \sigma_2,$$

a že

$$(Av_1)^T Av_2 = [\sqrt{2}, \sqrt{2}, 0] \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \sqrt{2} \end{bmatrix} = 0.$$

Nechť nyní $B = A^T$. Matice $B^T B$ je 3×3 a má tedy tři singulární hodnoty. Protože matice $A^T A$ a AA^T mají stejná nenulová vlastní čísla, má matice B singulární hodnoty $2, \sqrt{2}$ a 0 .

Cvičení 6.2: Vypočtěte vlastní čísla λ_1, λ_2 a odpovídající ortonormální vlastní vektory v_1, v_2 matice $A^T A$ a singulární hodnoty σ_1, σ_2 matice A a A^T ,

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}.$$

Kapitola 7

Lineární zobrazení, operátor a funkcionál.

Lineární funkcionály

Příklad 7.1: Ukažte, že $Tf = \int_0^1 f(t)dt + 2f(1)$ je spojitý lineární funkcionál na $X = C[0, 1]$, $\|f\| = \max_{t \in [0,1]} |f(t)|$. Určete jeho normu.

Řešení: Funkcionál je lineární, protože pro libovolné $f, g \in X$, $\alpha \in \mathbb{R}$ platí

$$\begin{aligned} T(\alpha f + g) &= \int_0^1 (\alpha f + g)(t)dt + 2(\alpha f + g)(1) \\ &= \alpha \int_0^1 f(t)dt + \int_0^1 g(t)dt + \alpha 2f(1) + 2g(1) = \alpha Tf + Tg. \end{aligned}$$

Dále

$$\begin{aligned} |Tf| &= \left| \int_0^1 f(t)dt + f(1) \right| \leq \left| \int_0^1 f(t)dt \right| + |2f(1)| \\ &\leq \int_0^1 |f(t)|dt + 2|f(1)| \leq \|f\| \int_0^1 1dt + 2\|f\| \leq \|f\|(1 + 2) \leq 3\|f\|, \end{aligned}$$

odkud plyne, že T je spojitý a $\|T\| \leq 3$. Na druhou stranu pro $f_0(t) \equiv 1$, máme $f_0 \in C[0, 1]$, $\|f_0\| = 1$ a $\|Tf_0\| = 3$. Protože $\|T\| \geq \|Tf_0\|$, je $\|T\| \geq 3$ a pro normu operátoru dostáváme $\|T\| = 3$.

Příklad 7.2: Určete normu lineárního funkcionálu $T : X \rightarrow \mathbb{R}$,

$$Tf = 2 \int_0^1 tf(t)dt - f(0),$$

$X = C[0, 1]$, $\|f\| = \max_{t \in [0,1]} |f(t)|$.

Řešení: Linearitu funkcionálu lze ukázat analogicky jako v předchozím příkladu.

$$\begin{aligned} |Tf| &= \left| 2 \int_0^1 tf(t)dt - f(0) \right| \leq \left| 2 \int_0^1 tf(t)dt \right| + |f(0)| \\ &\leq 2 \int_0^1 |tf(t)|dt + |f(0)| \leq \|f\| \int_0^1 2tdt + \|f\| \leq \|f\|(1^2 + 1) \leq 2\|f\|, \end{aligned}$$

odkud plyne, že T je spojitý a $\|T\| \leq 2$. Důkaz opačné nerovnosti je v tomto případě obtížnější, neboť funkce

$$f_0(t) = \begin{cases} -1, & \text{pro } t = 0, \\ 1, & \text{pro } t \in (0, 1], \end{cases}$$

pro kterou $2 \int_0^1 tf(t)dt - f(0) = 2$ není spojitá a tedy $f \notin X$. Danou funkci však můžeme aproximovat spojitými funkcemi. Pro $\epsilon \in (0, 1)$ volme

$$f_\epsilon(t) = \begin{cases} -1, & \text{pro } t = 0, \\ -1 + \frac{2x}{\epsilon}, & \text{pro } t \in (0, \epsilon), \\ 1, & \text{pro } t \in [\epsilon, 1]. \end{cases}$$

Potom $f_\epsilon \in X$, $\|f_\epsilon\| = 1$ a

$$Tf_\epsilon \geq 2 \int_\epsilon^1 tf_\epsilon(t)dt - f_\epsilon(0) = \left[t^2 \right]_{t=\epsilon}^1 + 1 = 2 - \epsilon^2.$$

Proto $\|T\| \geq 2 - \epsilon^2$ pro libovolné $\epsilon > 0$ a tedy $\|T\| = 2$.

V následujících cvičeních zjistěte, zda jsou funkcionály $T : X \rightarrow \mathbb{R}$ lineární a spojité. Pokud ano, spočtěte normu funkcionálu T .

Cvičení 7.1: $X = C[0, 1]$, $\|f\| = \max_{t \in [0, 1]} |f(t)|$, $T(f) = \int_0^1 t + f(t)dt$.

Cvičení 7.2: $X = C[0, \infty)$, $\|f\| = \max_{t \in [0, 1]} |f(t)|$, $T(f) = \int_0^\infty \frac{f(t)}{1+t^2}dt$.

Cvičení 7.3: $X = l^1$, $\|\{x_n\}\| = \sum_{n=1}^\infty |x_n|$, $T\{x_n\} = 3x_1 + x_2$.

Cvičení 7.4: $X = c_0 = \{\{x_n\}; \lim_{n \rightarrow \infty} x_n = 0\}$, $\|\{x_n\}\| = \sup_{n \in \mathbb{N}} \{|x_n|\}$, $T\{x_n\} = 3x_1 + x_2$.

Lineární operátory, spektrální teorie

Příklad 7.3: Vyšetřeme, zda lineární operátor $T : X \rightarrow X$ je lineární a spojitý. Pokud ano, spočtěme normu operátoru L .

$$X = C[0, 1], \quad \|f\| = \max_{t \in [0, 1]} |f(t)|, \quad Tf(t) = \omega(t)f(t),$$

kde $\omega(t)$ je daná spojitá funkce na $[0, 1]$.

Řešení: T je lineární, protože pro všechna $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ a pro všechna $f, g \in X$ platí

$$T(\alpha f + \beta g)(t) = \omega(t)(\alpha f(t) + \beta g(t)) = \alpha \omega(t)f(t) + \beta \omega(t)g(t) = \alpha Tf(t) + \beta Tg(t), \quad \forall t \in [0, 1].$$

Nyní dokážeme spojitost operátoru T :

$$\|Tf\| = \max_{t \in [0, 1]} |\omega(t)f(t)| \leq \Omega \max_{t \in [0, 1]} |f(t)| = \Omega \|f\|,$$

kde $\Omega = \max_{t \in [0, 1]} |\omega(t)|$. T je tedy spojitý operátor. Navíc platí

$$\|T\| = \sup_{f \neq 0} \|Tf\| \leq \Omega.$$

Zvolme nyní $f_0 \in C[0, 1]$, $f_0(t) \equiv 1$, $\|f_0\| = 1$. Platí, že $\|Tf_0\| = \Omega$. Protože $\|T\| \geq \|Tf_0\|$ a tedy $\|T\| \geq \Omega$. Pro normu operátoru tedy platí

$$\|T\| = \Omega.$$

V následujících cvičeních zjistěte, zda jsou operátory $T : X \rightarrow X$ lineární a spojité. Pokud ano, spočtěte normu operátoru T .

Cvičení 7.5: $X = C[0, 1]$, $\|f\| = \max_{t \in [0, 1]} |f(t)|$, $Tf(t) = e^t f(t)$.

Cvičení 7.6: $X = C[0, 1]$, $\|f\| = \max_{t \in [0, 1]} |f(t)|$, $Tf(t) = f(t^3)$.

Cvičení 7.7: $X = L^2[0, 2\pi]$, $\|f\| = \left(\int_0^{2\pi} f^2 \right)^{1/2}$, $Tf(t) = \int_0^{2\pi} f(s) \cos(t-s) ds$.

Cvičení 7.8: $X = c_0$, $\|\{x_n\}\| = \sup_{n \in \mathbb{N}} |x_n|$, $T\{x_n\} = \{x_1, x_2, x_3, 0, 0, \dots\}$.

Cvičení 7.9: $X = l^2$, $\|\{x_n\}\|^2 = \sum_{n=1}^{\infty} |x_n|^2$, $T\{x_n\} = \{x_1, x_2, x_3, 0, 0, \dots\}$.

Příklad 7.4: Uvažujme lineární operátor $Tf(x) = f''(x) - f'(x) - 2f(x)$ na prostoru $X = C^\infty[0, 1]$ s normou $\|f\| = \max_{t \in [0, 1]} |f(t)|$. Ukažte, že T není spojitý. Určete dimenzi jádra operátoru.

Řešení: Pro $n \in \mathbb{N}$ volme například $f_n(x) = x^n - 1$, potom $f_n \in X$, $\|f_n\| = 1$, ale $Tf_n(1) = n(n-2) \rightarrow \infty$, tedy T nemůže být spojitý. Funkce z prostoru X je prvkem jádra T právě tehdy, když splňuje diferenciální rovnici $y'' - y' - 2y = 0$. Řešením charakteristické rovnice $\lambda^2 - \lambda - 2 = 0$ dostáváme $\lambda_1 = -1$, $\lambda_2 = 2$, odkud $\ker T = \{C_1 e^{-x} + C_2 e^{2x}, C_1, C_2 \in \mathbb{R}\}$. $\dim \ker T = 2$.

Příklad 7.5: Najděte bodové spektrum operátoru $T : l^2 \rightarrow l^2$, kde

$$T\{x_n\} = \left\{x_2, \frac{x_3}{2}, \frac{x_4}{3}, \dots\right\}.$$

Řešení: Pro normu platí $\|\{x_n\}\| = \sqrt{\sum_{n=1}^{\infty} x_n^2}$.

1. $\lambda \neq 0$ potom $T - \lambda I$ je prosté, protože

$$\begin{aligned} (T - \lambda I)x = 0 &\Leftrightarrow x_2 = \lambda x_1 & x_1 &\neq 0 \\ &\frac{x_3}{2} = \lambda x_2 & x_3 &= 2\lambda^2 x_1 \\ &\frac{x_4}{3} = \lambda x_3 & x_4 &= 2 \cdot 3 \cdot \lambda^3 x_1 \\ &\vdots & \vdots & \\ &\frac{x_n}{n-1} = \lambda x_{n-1} & x_n &= (n-1)! \lambda^{n-1} x_1. \end{aligned}$$

Našli jsme nenulovou posloupnost $x = \{x_n\}$ pro kterou $(T - \lambda I)x = 0$, ale $x \notin l^2$, protože řada $\sum_{n=1}^{\infty} x_n^2 = x_1^2 \sum_{n=1}^{\infty} ((n-1)! \lambda^{n-1})^2$ diverguje. Zjistíme to z podílového kritéria

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{(n! \lambda^n)^2}{((n-1)! \lambda^{n-1})^2} = \lim_{n \rightarrow \infty} n^2 \lambda^2 = \infty$$

Protože neexistuje $x \neq 0$ takové, že $(T - \lambda I)x = 0$, je operátor $T - \lambda I$ prostý, tedy $\lambda \neq 0$ nepatří do spektra.

2. $\lambda = 0$ potom $T - \lambda I$ není prosté, protože

$$\begin{aligned} Tx = 0 &\Rightarrow x_2 = 0 & x_2 &= 0, x_1 \neq 0 \\ &\frac{x_3}{2} = 0 & x_3 &= 0 \\ &\frac{x_4}{3} = 0 & x_4 &= 0 \\ &\vdots & \vdots & \\ &\frac{x_n}{n-1} = 0 & x_n &= 0 \end{aligned}$$

Našli jsme nenulovou posloupnost např. $x = \{1, 0, 0, \dots\}$ pro kterou $Tx = 0$, tedy $\sigma_p(T) = \{0\}$.

Příklad 7.6: Najděte bodové spektrum operátoru $T : X \rightarrow X$, kde $X = C[0, 1]$, $\|f\| = \max_{t \in [0, 1]} |f(t)|$,

$$Tf(x) = \int_0^x f(t) dt.$$

Řešení: Snadno se ověří, že $\|T\| = 1$.

1. $\lambda = 0$, potom $(T - \lambda I)f = 0 \Leftrightarrow \int_0^x f(t) dt = 0, \forall x \in [0, 1]$ tedy nutně $f \equiv 0$ a T je prostý.
2. $\lambda \neq 0$, potom $(T - \lambda I)f = 0 \Leftrightarrow \int_0^x f(t) dt = \lambda f(x), \forall x \in [0, 1]$ odkud dostáváme dosazením $f(0) = 0$, derivováním podle základní věty integrálního počtu potom $f(x) = \lambda f'(x)$. Obecným řešením této jednoduché diferenciální rovnice je $f(x) = Ce^{\frac{1}{\lambda}x}$. Z počáteční podmínky však dostáváme $C = 0$, tedy $f \equiv 0$, $T - \lambda I$ je prostý a $\sigma_p(T) = \emptyset$.

V následujících cvičeních najděte bodové spektrum operátoru $T : X \rightarrow X$.

Cvičení 7.10: $X = l^2, \|\{x_n\}\|^2 = \sum_{n=1}^{\infty} |x_n|^2, T\{x_n\} = \{0, x_1, \frac{x_2}{2}, \frac{x_3}{3}, \dots\}$.

Cvičení 7.11: $X = l^2, \|\{x_n\}\|^2 = \sum_{n=1}^{\infty} |x_n|^2, T\{x_n\} = \{0, 0, x_1, \frac{x_2}{2}, \frac{x_3}{3}, \dots\}$.

Cvičení 7.12: $X = l^2, \|\{x_n\}\|^2 = \sum_{n=1}^{\infty} |x_n|^2, T\{x_n\} = \{ix_1, i^2x_2, i^3x_3, i^4x_4, i^5x_5, \dots\}$.

Cvičení 7.13: $X = l^2, \|\{x_n\}\|^2 = \sum_{n=1}^{\infty} |x_n|^2, T\{x_n\} = \{x_1, \frac{x_2}{2}, \frac{x_3}{3}, \frac{x_4}{4}, \dots\}$.

Cvičení 7.14: $X = C[0, 1], \|f\| = \max_{t \in [0, 1]} |f(t)|. Tf(x) = \int_0^x f(t) dt - f(0)$.

V následujících cvičeních najděte spektrum operátoru T .

Cvičení 7.15: $X = l^2, \|\{x_n\}\|^2 = \sum_{n=1}^{\infty} |x_n|^2, T\{x_n\} = \{x_2, x_3, x_4, \dots\}$.

Cvičení 7.16: $X = \mathbb{R}^2, \|(x_1, x_2)\|^2 = \sum_{n=1}^2 |x_n|^2, T(x_1, x_2) = (2x_1 + x_2, x_1 + 2x_2)$.

Kapitola 8

Vektorová analýza

V následujících příkladech jsou $f(x, y, z)$, $g(x, y, z)$ skalární funkce mající spojitě parciální derivace, $\vec{a}(x, y, z)$, $\vec{b}(x, y, z)$ jsou spojitě diferencovatelná vektorová pole.

Příklad 8.1: Ukažte, že

$$\nabla(f \pm g) = \nabla f \pm \nabla g. \quad (8.1)$$

Řešení:

$$\begin{aligned} \nabla(f \pm g) &= \left(\frac{\partial f}{\partial x} \pm \frac{\partial g}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y} \pm \frac{\partial g}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \pm \frac{\partial g}{\partial z} \right) = \\ &= \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right) \pm \left(\frac{\partial g}{\partial x}, \frac{\partial g}{\partial y}, \frac{\partial g}{\partial z} \right) = \nabla f \pm \nabla g. \end{aligned}$$

Poznámka Ekvivalentní zápis rovnice (8.1):

$$\text{grad}(f \pm g) = \text{grad } f \pm \text{grad } g.$$

Příklad 8.2: Ukažte, že

$$\nabla(fg) = (\nabla f)g + (\nabla g)f. \quad (8.2)$$

Řešení:

$$\begin{aligned} \nabla(fg) &= \left(\frac{\partial(fg)}{\partial x}, \frac{\partial(fg)}{\partial y}, \frac{\partial(fg)}{\partial z} \right) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}g + f\frac{\partial g}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}g + f\frac{\partial g}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}g + f\frac{\partial g}{\partial z} \right) \\ &= \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right)g + \left(\frac{\partial g}{\partial x}, \frac{\partial g}{\partial y}, \frac{\partial g}{\partial z} \right)f = (\nabla f)g + (\nabla g)f \end{aligned}$$

Poznámka Ekvivalentní zápis rovnice (8.2):

$$\text{grad}(fg) = (\text{grad } f)g + (\text{grad } g)f.$$

Příklad 8.3: Ukažte, že

$$\text{rot}(\vec{a} + \vec{b}) = \text{rot} \vec{a} + \text{rot} \vec{b}.$$

Řešení:

$$\begin{aligned} \text{rot}(\vec{a} + \vec{b}) &= \nabla \times (\vec{a} + \vec{b}) = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ a_1 + b_1 & a_2 + b_2 & a_3 + b_3 \end{vmatrix} = \\ &= \left(\frac{\partial(a_3 + b_3)}{\partial y} - \frac{\partial(a_2 + b_2)}{\partial z}, -\frac{\partial(a_3 + b_3)}{\partial x} + \frac{\partial(a_1 + b_1)}{\partial z}, \frac{\partial(a_2 + b_2)}{\partial x} - \frac{\partial(a_1 + b_1)}{\partial y} \right) = \\ &= \left(\frac{\partial a_3}{\partial y} + \frac{\partial b_3}{\partial y} - \frac{\partial a_2}{\partial z} - \frac{\partial b_2}{\partial z}, -\frac{\partial a_3}{\partial x} - \frac{\partial b_3}{\partial x} + \frac{\partial a_1}{\partial z} + \frac{\partial b_1}{\partial z}, \frac{\partial a_2}{\partial x} + \frac{\partial b_2}{\partial x} - \frac{\partial a_1}{\partial y} - \frac{\partial b_1}{\partial y} \right) = \\ &= \left(\frac{\partial a_3}{\partial y} - \frac{\partial a_2}{\partial z}, -\frac{\partial a_3}{\partial x} + \frac{\partial a_1}{\partial z}, \frac{\partial a_2}{\partial x} - \frac{\partial a_1}{\partial y} \right) + \left(\frac{\partial b_3}{\partial y} - \frac{\partial b_2}{\partial z}, -\frac{\partial b_3}{\partial x} + \frac{\partial b_1}{\partial z}, \frac{\partial b_2}{\partial x} - \frac{\partial b_1}{\partial y} \right) = \\ &= \nabla \times \vec{a} + \nabla \times \vec{b} = \text{rot} \vec{a} + \text{rot} \vec{b}. \end{aligned}$$

Příklad 8.4: Ukažte, že

$$\nabla \cdot (\vec{a} \times \vec{b}) = \vec{b} \cdot (\nabla \times \vec{a}) - \vec{a} \cdot (\nabla \times \vec{b}). \quad (8.3)$$

Řešení:

$$\begin{aligned} L &:= \nabla \cdot \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix} = \nabla \cdot (a_2 b_3 - a_3 b_2, -a_1 b_3 + a_3 b_1, a_1 b_2 - a_2 b_1) = \\ &= \frac{\partial}{\partial x}(a_2 b_3 - a_3 b_2) + \frac{\partial}{\partial y}(-a_1 b_3 + a_3 b_1) + \frac{\partial}{\partial z}(a_1 b_2 - a_2 b_1) = \\ &= a_1 \left(-\frac{\partial b_3}{\partial y} + \frac{\partial b_2}{\partial z} \right) + a_2 \left(\frac{\partial b_3}{\partial x} - \frac{\partial b_1}{\partial z} \right) + a_3 \left(-\frac{\partial b_2}{\partial x} + \frac{\partial b_1}{\partial y} \right) + \\ &\quad + b_1 \left(\frac{\partial a_3}{\partial y} - \frac{\partial a_2}{\partial z} \right) + b_2 \left(-\frac{\partial a_3}{\partial x} + \frac{\partial a_1}{\partial z} \right) + b_3 \left(\frac{\partial a_2}{\partial x} - \frac{\partial a_1}{\partial y} \right) \end{aligned}$$

Upravme nyní pravou stranu rovnice:

$$P := (b_1, b_2, b_3) \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ a_1 & a_2 & a_3 \end{vmatrix} - (a_1, a_2, a_3) \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix}$$

Vyčíslíme determinanty a příslušné skalární součiny a dostaneme $L = P$.

Poznámka Ekvivalentní zápis rovnice (8.3):

$$\operatorname{div}(\vec{a} \times \vec{b}) = \vec{b} \cdot (\operatorname{rot} \vec{a}) - \vec{a} \cdot (\operatorname{rot} \vec{b}).$$

Poznámka Diferenciální operátor $\vec{b} \cdot \nabla$

$$\vec{b} \cdot \nabla = (b_1, b_2, b_3) \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right) = b_1 \frac{\partial}{\partial x} + b_2 \frac{\partial}{\partial y} + b_3 \frac{\partial}{\partial z}$$

Nechť nyní f je skalární funkce. Pak

$$(\vec{b} \cdot \nabla)f = b_1 \frac{\partial f}{\partial x} + b_2 \frac{\partial f}{\partial y} + b_3 \frac{\partial f}{\partial z}.$$

Je-li \vec{a} vektorová funkce, pak

$$(\vec{b} \cdot \nabla)\vec{a} = \left(b_1 \frac{\partial a_1}{\partial x} + b_2 \frac{\partial a_1}{\partial y} + b_3 \frac{\partial a_1}{\partial z}, b_1 \frac{\partial a_2}{\partial x} + b_2 \frac{\partial a_2}{\partial y} + b_3 \frac{\partial a_2}{\partial z}, b_1 \frac{\partial a_3}{\partial x} + b_2 \frac{\partial a_3}{\partial y} + b_3 \frac{\partial a_3}{\partial z} \right).$$

Příklad 8.5: Nechť $\vec{r} = (x, y, z)$, t.j.

$$\vec{r} = x \cdot \mathbf{i} + y \cdot \mathbf{j} + z \cdot \mathbf{k}, \quad \text{kde } \mathbf{i} = (1, 0, 0), \mathbf{j} = (0, 1, 0), \mathbf{k} = (0, 0, 1).$$

Položme $r = \|\vec{r}\| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ a $f(x, y, z) = \ln \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$.

Ukažte, že $\operatorname{grad} f(x, y, z) = \frac{\vec{r}}{\|\vec{r}\|^2}$.

Řešení:

$$\begin{aligned} \nabla f(x, y, z) = \operatorname{grad} f(x, y, z) &= \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right) = \left(\frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \cdot x, \right. \\ &\left. \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \cdot y, \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \cdot z \right) = \\ &= \left(\frac{x}{x^2 + y^2 + z^2}, \frac{y}{x^2 + y^2 + z^2}, \frac{z}{x^2 + y^2 + z^2} \right) = \frac{(x, y, z)}{x^2 + y^2 + z^2} = \frac{\vec{r}}{\|\vec{r}\|^2}. \end{aligned}$$

Poznámka:

$$\nabla \cdot \vec{r} = \left(\frac{\partial x}{\partial x} + \frac{\partial y}{\partial y} + \frac{\partial z}{\partial z} \right) = 3$$

Příklad 8.6: Nechť $\vec{\omega}$ je konstantní vektor a $\vec{r} = (x, y, z)$. Je-li $\vec{v} = \vec{\omega} \times \vec{r}$, dokažte, že $\vec{\omega} = \frac{1}{2} \operatorname{rot} \vec{v}$.

Řešení:

$$\operatorname{rot} \vec{v} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} = \left(\frac{\partial v_3}{\partial y} - \frac{\partial v_2}{\partial z}, -\frac{\partial v_3}{\partial x} + \frac{\partial v_1}{\partial z}, \frac{\partial v_2}{\partial x} - \frac{\partial v_1}{\partial y} \right). \quad (8.4)$$

Nyní si vypočteme \vec{v} .

$$\vec{v} = \vec{\omega} \times \vec{r} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \omega_1 & \omega_2 & \omega_3 \\ x & y & z \end{vmatrix} = (\omega_2 z - \omega_3 y, -\omega_1 z + \omega_3 x, \omega_1 y - \omega_2 x).$$

Tedy

$$v_1 = \omega_2 z - \omega_3 y, \quad v_2 = -\omega_1 z + \omega_3 x, \quad v_3 = \omega_1 y - \omega_2 x.$$

Nyní dosadíme do rovnice (8.4) a dostaneme

$$\text{rot } \vec{v} = (\omega_1 + \omega_1, \omega_2 + \omega_2, \omega_3 + \omega_3) = 2\vec{\omega} \quad \implies \quad \vec{\omega} = \frac{1}{2} \text{rot } \vec{v}.$$

Příklad 8.7: Pomocí Greenovy věty vypočtete plošný obsah "vnitřku" elipsy

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1, \quad a > 0, \quad b > 0.$$

Řešení: Elipsa splňuje předpoklady Greenovy věty. Počítáme plochu P množiny

$$M = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2, \quad \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} \leq 1\}.$$

Zavedeme zobecněné polární souřadnice:

$$x = a \cos t, \quad y = b \sin t, \quad t \in \langle 0, 2\pi \rangle.$$

$$P = \frac{1}{2} \int_{\mathcal{K}} x dy - y dx = \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} (a \cos t b \cos t - b \sin t (-a \sin t)) dt = \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} a b dt = \pi ab.$$

Příklad 8.8: Vypočtete

$$\int_{\mathcal{K}} (-x^2 y) dx + x y^2 dy, \quad \text{kde } \mathcal{K} \text{ je kružnice } x^2 + y^2 = a^2,$$

- a) pomocí Greenovy věty
- b) přímo z definice křivkového integrálu

Řešení:

a) Z Greenovy věty (kruh splňuje předpoklady)

$$F_1(x, y) = -x^2 y, \quad F_2(x, y) = x y^2, \quad \frac{\partial F_2}{\partial x}(x, y) = y^2, \quad \frac{\partial F_1}{\partial y}(x, y) = -x^2$$

Greenova věta \implies

$$\int_{\mathcal{K}} F_1 dx + F_2 dy = \iint_M \left(\frac{\partial F_2}{\partial x}(x, y) - \frac{\partial F_1}{\partial y}(x, y) \right) dx dy, \quad M = \{(x, y), x^2 + y^2 \leq a^2\}$$

Substituce do polárních souřadnic

$$x = r \cos t, \quad y = r \sin t, \quad r \in (0, a), \quad t \in (0, 2\pi).$$

$$\iint_M (y^2 + x^2) dx dy = \int_0^a \int_0^{2\pi} (r^2 \cos^2 t + r^2 \sin^2 t) r dt dr = 2\pi \int_0^a r^3 dr = \frac{\pi}{2} a^4.$$

b) Z definice křivkového integrálu

Parametrizace \mathcal{K} :

$$x = a \cos t, \quad y = a \sin t, \quad t \in (0, 2\pi).$$

$$\int_{\mathcal{K}} (-x^2 y) dx + x y^2 dy = 2a^4 \int_0^{2\pi} \sin^2 t \cos^2 t dt$$

$$\int \sin^2 t \cos^2 t dt = \int \sin^2 t (1 - \sin^2 t) dt = \int \sin^2 t dt - \int \sin^4 t dt$$

$$\int \sin^2 t dt = \frac{1}{2} t - \frac{1}{4} \sin(2t)$$

$$\int \sin^4 t dt = \frac{3}{8} t - \frac{1}{4} \sin(2t) + \frac{1}{32} \sin(4t)$$

Hledaný křivkový integrál je

$$\int_{\mathcal{K}} \vec{F} d\vec{r} = 2a^4 \left(\pi - \frac{3}{4} \pi \right) = \frac{\pi}{2} a^4,$$

což je stejný výsledek jako v a), ale co to dalo práce!!!

Cvičení 8.1: Upravte

$$\nabla \cdot (\vec{a} + \vec{b}).$$

Cvičení 8.2: Ukažte, že

$$\nabla \cdot (f \vec{a}) = (\nabla f) \vec{a} + f (\nabla \cdot \vec{a})$$

neboli

$$\operatorname{div}(f \vec{a}) = (\operatorname{grad} f) \vec{a} + f \operatorname{div} \vec{a}.$$

Cvičení 8.3: Ukažte, že

$$\nabla \times (f \vec{a}) = (\nabla f) \times \vec{a} + f (\nabla \times \vec{a}).$$

Cvičení 8.4: Necht $\vec{r} = (x, y, z)$, $\|\vec{r}\| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$.

(a) Vypočtěte $\nabla \cdot \left(\frac{\vec{r}}{\|\vec{r}\|} \right)$.

(b) Vypočtěte $\operatorname{rot} \vec{r} = \nabla \times \vec{r}$.

(c) Vypočtěte $\nabla \vec{r}$.

(d) Vypočtěte $\nabla \times \left(\frac{\vec{r}}{\|\vec{r}\|} \right)$.

(e) Vypočtěte $\nabla \|\vec{r}\|$.

(f) Vypočtěte $\nabla \left(\frac{1}{\|\vec{r}\|} \right)$.

Cvičení 8.5: Určete divergenci vektorového pole

$$g = \operatorname{grad} f, \quad \text{kde } f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2.$$

Cvičení 8.6: Spočtěte $\int_{\mathcal{K}} \vec{F} d\vec{r}$, kde $\vec{F}(x, y) = (x^2 + y^2, x^2 - y^2)$ a \mathcal{K} je hranice množiny

$$M = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2, -1 < x < 1, 0 < y < x^2\}$$

probíhaná tak, že tato množina bude po levé ruce. Počítejte a) z Greenovy věty, b) přímo.

Cvičení 8.7: Spočtěte $\int_{\mathcal{K}} \vec{F} d\vec{r}$, kde $\vec{F}(x, y) = (e^{x-y} + \operatorname{arctg} x, x - e^{x-y})$ a \mathcal{K} je hranice obdélníka $ABCD$, $A = (1, 1)$, $B = (1, 2)$, $C = (-1, 2)$, $D = (-1, 1)$. Orientaci volte v kladném smyslu.

Výsledky cvičení

1 Číselné řady, konvergence a absolutní konvergence, kritéria konvergence.

- 1.1 a) $s = \frac{1}{12}$, b) $s = \infty$, c) $s = \infty$, d) $s = \frac{e}{e-1}$,
e) $s = 1$, f) $s = \frac{3}{4}$, g) $s = \frac{3}{4}$, h) $s = \frac{1}{2}$,
- 1.2 a) Diverguje, b) konverguje, c) konverguje, d) diverguje.
- 1.3 a) Konverguje, b) diverguje, c) konverguje, d) konverguje
e) konverguje f) konverguje.
- 1.4 a) Diverguje, b) konverguje, c) konverguje, d) diverguje.
- 1.5 a) Konverguje, b) diverguje, c) diverguje, d) konverguje.
- 1.6 a) Konverguje, b) konverguje absolutně,
c) konverguje, d) konverguje.
- 1.7 a) Diverguje, b) konverguje abs., c) konverguje, d) konverguje
e) diverguje f) diverguje. g) konverguje, h) konverguje,
i) konverguje j) diverguje.

2 Funkční řady, bodová, stejnoměrná konvergence, kritéria konvergence.

- 2.1 a) Konverguje na $(1, \infty)$, b) konverguje na \mathbb{R} ,
c) konverguje na $(-1, 1)$, d) konverguje na $\langle -1, 1 \rangle$,
e) konverguje na \mathbb{R} , f) diverguje na \mathbb{R} ,
g) diverguje na $(0, \infty)$, h) konverguje pro $x \neq k\pi$, $k \in \mathbb{Z}$.
- 2.2 a) Konverguje stejnoměrně na \mathbb{R} ,
b) konverguje stejnoměrně na $\langle x_0, \infty \rangle$, $x_0 > 0$,
c) konverguje stejnoměrně na $(-\infty, -x_0)$, $x_0 > \ln 2$,
d) konverguje stejnoměrně na \mathbb{R} ,
e) konverguje stejnoměrně na $\langle x_0, \infty \rangle$, $x_0 > 0$,
f) konverguje stejnoměrně na $\langle x_0, \infty \rangle$, $x_0 > 0$,

3 Mocninné řady, poloměr konvergence. Taylorovy řady.

3.1 a) $R = 3, (-3, 3),$

c) $R = \frac{1}{7}, (1 - \frac{1}{7}, 1 + \frac{1}{7}),$

e) $R = \infty, \mathbb{R},$

g) $R = 2, (-2, 2),$

b) $R = \frac{1}{4}, (-\frac{1}{4}, \frac{1}{4}),$

d) $R = 1, (-1, 1),$

f) $R = 0, \{0\},$

h) $R = 3, (-3, 3).$

3.2 a) $\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n x^n,$

c) $\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!},$

e) $\sum_{n=0}^{\infty} (x-1)^n,$

g) $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} 2^n,$

b) $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n ((x-2)^n)}{2^{n+1}},$

d) $\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!},$

f) $\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{2^{2n} (x - \frac{\pi}{4})^{2n}}{(2n)!},$

h) $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{\ln^n 3}{n!} x^n.$

3.3 a) $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{2n}}{n!}, x \in \mathbb{R},$

c) $\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{n+1}}{(n+1)}, x \in (-1, 1),$

b) $\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+2}}{(2n+1)!}, x \in \mathbb{R},$

d) $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n \frac{(n+1)nx^{n-1}}{2}, x \in (-1, 1).$

3.4 $-\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} \cdot \frac{1}{n+1} = -1.$

4 Ortogonální matice, ortogonální transformace.

4.1 a) $\tilde{\mathbf{x}} = [0, 1]^T, \|A\tilde{\mathbf{x}} - \mathbf{b}\| = \sqrt{6},$

b) $\tilde{\mathbf{x}} = [\frac{4}{7}, -\frac{5}{7}]^T, \|A\tilde{\mathbf{x}} - \mathbf{b}\| = \frac{5}{7}\sqrt{14},$

c) $\tilde{\mathbf{x}} = [\frac{4}{5}, \frac{2}{5}, -\frac{2}{5}]^T, \|A\tilde{\mathbf{x}} - \mathbf{b}\| = \frac{2}{5}\sqrt{30},$

d) $\tilde{\mathbf{x}} = [-1, 1, 0]^T, \|A\tilde{\mathbf{x}} - \mathbf{b}\| = 0,$ soustava není přeurlčená.

Výsledky následujících příkladů nejsou jednoznačné. U matic záleží na pořadí nulování prvků, u vektorů na pořadí kroků ortogonalizace.

4.2

$$R = \begin{bmatrix} -\sqrt{3} & -\frac{\sqrt{3}}{3} & -\frac{2\sqrt{3}}{3} \\ 0 & -2\frac{\sqrt{6}}{3} & 2\frac{\sqrt{6}}{3} \\ 0 & 0 & -2\sqrt{2} \end{bmatrix}.$$

4.3

$$R = \begin{bmatrix} \sqrt{3} & \frac{4\sqrt{3}}{3} & \frac{5\sqrt{3}}{3} \\ 0 & \frac{\sqrt{6}}{3} & \frac{\sqrt{6}}{6} \\ 0 & 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix}.$$

4.4 a) $\frac{1}{\sqrt{5}}[2, 1, 0]^T$, $\frac{1}{\sqrt{30}}[-1, 2, 5]^T$

b) $\frac{1}{\sqrt{6}}[1, 2, 1, 0]^T$, $\frac{1}{3\sqrt{2}}[-1, 0, 1, 4]^T$, $\frac{1}{2\sqrt{3}}[1, 1, -3, 1]^T$

5 Maticové rozklady LU, QR.

5.1

$$L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 3 & 3 & 1 \end{bmatrix} \quad U = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 6 \\ 0 & 0 & 6 \end{bmatrix}.$$

5.2

$$Q = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{3}}{3} & \frac{\sqrt{6}}{3} & 0 \\ \frac{\sqrt{3}}{3} & -\frac{\sqrt{6}}{6} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{3}}{3} & -\frac{\sqrt{6}}{6} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix}, \quad R = \begin{bmatrix} \sqrt{3} & \frac{4\sqrt{3}}{3} & \frac{5\sqrt{3}}{3} \\ 0 & \frac{\sqrt{6}}{3} & \frac{\sqrt{6}}{6} \\ 0 & 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix}.$$

6 Vlastní čísla a vlastní vektory

6.1 a) $\lambda_1 = 1$, vlastní vektory $[1, 0, 0]^T$, $[0, 1, -1]^T$, geometrická i algebraická násobnost 2,

$\lambda_2 = 2$, vlastní vektor $[1, 1, 0]^T$, geometrická i algebraická násobnost 1,

b) $\lambda = 0$, vlastní vektor $[1, 0, 0]^T$, algebraická násobnost 3, geometrická násobnost 1,

c) $\lambda_1 = 0$, vlastní vektor $[-2, 4, -3]^T$,

$\lambda_2 = -2 + i$, vlastní vektor $[1 - i, i, 1]^T$,

$\lambda_3 = -2 - i$, vl. vektor $[1 + i, -i, 1]^T$, geom. i alg. násobnost všech vl. čísel je 1.

6.2

$$A^T A = \begin{bmatrix} 2 & 4 \\ 4 & 8 \end{bmatrix}, \quad \lambda_1 = 10, \quad \lambda_2 = 0, \quad v_1 = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{5}} \\ \frac{2}{\sqrt{5}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}, \quad v_2 = \begin{bmatrix} -\frac{2}{\sqrt{5}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}, \quad \sigma_1 = \sqrt{10}, \quad \sigma_2 = 0.$$

7 Lineární zobrazení, operátor a funkcionál.

7.1 T není lineární.

7.2 T je lineární a spojitý, $\|T\| = \frac{\pi}{2}$.

- 7.3 T je lineární a spojitý, $\|T\| = 3$.
- 7.4 T je lineární a spojitý, $\|T\| = 4$.
- 7.5 T je lineární a spojitý, $\|T\| = e$.
- 7.6 T je lineární a spojitý, $\|T\| = 1$.
- 7.7 T je lineární a spojitý, $\|T\| \leq \sqrt{2} \pi^{\frac{3}{2}}$.
- 7.8 T je lineární a spojitý, $\|T\| = 1$.
- 7.9 T je lineární a spojitý, $\|T\| = 1$.
- 7.10 $\sigma_p(T) = \emptyset$.
- 7.11 $\sigma_p(T) = \emptyset$.
- 7.12 $\sigma_p(T) = \{i, -1, -i, 1\}$.
- 7.13 $\sigma_p(T) = \{1, \frac{1}{2}, \frac{1}{3}, \frac{1}{4}, \frac{1}{5}, \dots\}$.
- 7.14 $\sigma_p(T) = \{-1\}$.
- 7.15 $\sigma(T) = \{\lambda \in \mathbb{C}; |\lambda| \leq 1\}$.
- 7.16 $\sigma(T) = \{1, 3\}$.

8 Vektorová analýza

- 8.1
$$\nabla \cdot (\vec{a} + \vec{b}) = \nabla \cdot \vec{a} + \nabla \cdot \vec{b} \quad (\text{div}(\vec{a} + \vec{b}) = \text{div} \vec{a} + \text{div} \vec{b}).$$
- 8.2 Rozepište divergenci a gradient podle definice.
- 8.3 Rozepište diferenciální operátory podle definice.
- 8.4 (a) $\frac{2}{\|\vec{r}\|}$, (b) 0 , (c) $(1, 1, 1)$, (d) 0 , (e) $\frac{\vec{r}}{\|\vec{r}\|}$, (f) $-\frac{\vec{r}}{\|\vec{r}\|^3}$.
- 8.5 6 .

8.6 Podle Greenovy věty platí

$$\int_{\mathcal{K}} F_1 dx + F_2 dy = \iint_M \left(\frac{\partial F_2}{\partial x}(x, y) - \frac{\partial F_1}{\partial y}(x, y) \right) dx dy =$$

$$\iint_M (2x - 2y) dx dy = \int_{-1}^1 \left(\int_0^{x^2} (2x - 2y) dy \right) dx = \int_{-1}^1 (2x^3 - x^4) dx = -\frac{2}{5}.$$

Při přímém výpočtu křivkového integrálu by bylo třeba rozdělit křivku na čtyři části:

$$\begin{aligned} \mathcal{K}_1 : r_1(t) &= (t, 0), & t \in \langle -1, 1 \rangle, & \text{úsečka} \\ \mathcal{K}_2 : r_2(t) &= (1, t), & t \in \langle 0, 1 \rangle, & \text{úsečka} \\ \mathcal{K}_3 : r_3(t) &= (-t, t^2), & t \in \langle -1, 1 \rangle, & \text{část paraboly} \\ \mathcal{K}_4 : r_4(t) &= (-1, 1 - t), & t \in \langle 0, 1 \rangle, & \text{úsečka} \end{aligned}$$

8.7 2.