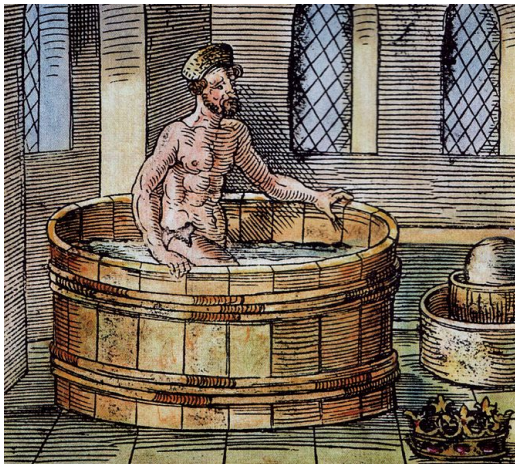


Jemný úvod do mechaniky tekutin



Obecný zákon bilance

Studujme časový vývoj veličiny $u(x, t)$ v oblasti $\Omega \subset \mathbb{R}^n$.

Například pro hustotu $u = \rho$ bude celková hmota v oblasti

v čase t : $m(\Omega, t) = \int_{\Omega} \rho(x, t) dx$

Předpokládejme:

časová změna $u =$ tok veličiny přes $\partial\Omega$ + přírůstek ze zdrojů

$$\int_{\Omega} u(x, t_1) dx - \int_{\Omega} u(x, t_2) dx = - \int_{t_1}^{t_2} \int_{\partial\Omega} \Phi(x, t) \cdot \vec{n}(x) dS dt + \int_{t_1}^{t_2} \int_{\Omega} f(x, t) dx dt$$

Za **předpokladu dostatečné hladkosti** uvažovaných veličin máme

$$\int_{\Omega} u(x, t_1) dx - \int_{\Omega} u(x, t_2) dx = \int_{t_1}^{t_2} \int_{\Omega} \frac{\partial u}{\partial t}(x, t) dx dt,$$

$$\int_{\partial\Omega} \Phi(x, t) \cdot \vec{n}(x) dS = \int_{\Omega} \operatorname{div} \Phi(x, t) dx$$

$$\int_{t_1}^{t_2} \int_{\Omega} \frac{\partial u}{\partial t}(x, t) dx dt = \int_{t_1}^{t_2} \int_{\Omega} -\operatorname{div} \Phi(x, t) + f(x, t) dx dt$$

a tedy

$$\boxed{\frac{\partial u}{\partial t} + \operatorname{div} \Phi = f.}$$

Rovnice bilance

- 1 bilance hmoty: $u = \rho$ hustota, \vec{v} rychlostní pole

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \vec{v}) = 0$$

- 2 bilance hybnosti i -tá složka

$$\frac{\partial \rho v_i}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho v_i \vec{v}) = \operatorname{div} \mathbf{T} + \rho g_i,$$

\mathbf{T} - tenzor napětí, spec. pro konkrétní tekutinu

Stokesův postulát: $\mathbf{T} = \mathbf{S} - \rho \mathbf{l}$

- 3 bilance momentu hybnosti

$$\mathbf{T} = \mathbf{T}^T$$

Konstitutivní vztahy pro \mathbf{T}

- 1 nevazké proudění - $\mathbf{S} = 0$, Eulerovy rovnice
- 2 vazké proudění - \mathbf{S} nemůže záviset na \vec{v} ani na $\frac{\nabla\vec{v}-\nabla\vec{v}^T}{2}$
 - Závisí-li \mathbf{S} na $\mathbf{D}(\vec{v}) = \frac{\nabla\vec{v}-\nabla\vec{v}^T}{2}$ lineárně hovoříme o *newtonské tekutině* - Navierovy-Stokesovy rovnice

$$\mathbf{S} = 2\mu\mathbf{D}(\vec{v}) + \lambda \operatorname{div} \vec{v}\mathbf{1},$$

μ, λ - smyková a objemová viskozita ($d\lambda + 2\mu \geq 0$)

- U složitějších závislostí hovoříme o *neneutronské tekutině*

Nestlačitelnost

$$\operatorname{div} \vec{v} = 0 \Rightarrow \frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{v} \cdot \nabla \rho = 0 \text{ (čistý transport)}$$

Je-li navíc $\rho \equiv \text{const.}$, stačí $\operatorname{div} \vec{v} = 0$

Čtyři populární modely mechaniky tekutin

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \vec{v}) &= 0 \\ \rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \rho \vec{v} \cdot \nabla \vec{v} + \nabla(p(\rho)) &= \rho \vec{g} \end{aligned} \right\} \quad (\text{EC})$$

$$\left. \begin{aligned} \operatorname{div} \vec{v} &= 0 \\ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \vec{v} \cdot \nabla \vec{v} + \nabla p &= \rho \vec{g} \end{aligned} \right\} \quad (\text{E})$$

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \vec{v}) &= 0 \\ \rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \rho \vec{v} \cdot \nabla \vec{v} - \operatorname{div}(2\mu \mathbf{D}(\vec{v}) + \lambda \operatorname{div} \vec{v} \mathbf{I}) + \nabla(p(\rho)) &= \rho \vec{g} \end{aligned} \right\} \quad (\text{NSC})$$

$$\left. \begin{aligned} \operatorname{div} \vec{v} &= 0 \\ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \vec{v} \cdot \nabla \vec{v} - \nu \Delta \vec{v} + \nabla p &= \rho \vec{g} \end{aligned} \right\} \quad (\text{NS})$$

- L. Euler, 1757: Principes généraux du mouvement des fluides



■ L. Euler, 1757: Principes généraux du mouvement des fluides

XXI. Nous n'avons donc qu'à éгалer ces forces accélératrices avec les accélérations actuelles que nous venons de trouver, & nous obtiendrons les trois équations suivantes :

$$P - \frac{1}{g} \left(\frac{d^2 p}{dx^2} \right) = \left(\frac{d^2 u}{dt^2} \right) + u \left(\frac{d^2 u}{dx^2} \right) + v \left(\frac{d^2 u}{dy^2} \right) + w \left(\frac{d^2 u}{dz^2} \right)$$

$$Q - \frac{1}{g} \left(\frac{d^2 p}{dy^2} \right) = \left(\frac{d^2 v}{dt^2} \right) + u \left(\frac{d^2 v}{dx^2} \right) + v \left(\frac{d^2 v}{dy^2} \right) + w \left(\frac{d^2 v}{dz^2} \right)$$

$$R - \frac{1}{g} \left(\frac{d^2 p}{dz^2} \right) = \left(\frac{d^2 w}{dt^2} \right) + u \left(\frac{d^2 w}{dx^2} \right) + v \left(\frac{d^2 w}{dy^2} \right) + w \left(\frac{d^2 w}{dz^2} \right)$$

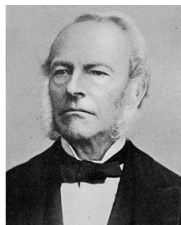
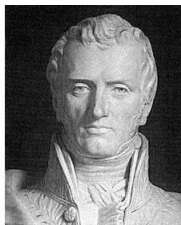
Si nous ajoutons à ces trois équations premièrement celle, que nous a fournie la considération de la continuité du fluide :

$$\left(\frac{d^2 q}{dt^2} \right) + \left(\frac{d^2 q u}{dx^2} \right) + \left(\frac{d^2 q v}{dy^2} \right) + \left(\frac{d^2 q w}{dz^2} \right) = 0,$$

& ensuite celle que donne le rapport entre l'élasticité p , la densité g , & l'autre qualité r , qui influé sur l'élasticité p , outre la densité g , nous aurons cinq équations qui renferment toute la Théorie du mou-

Trocha historie

- L. Euler, 1757: Principes généraux du mouvement des fluides
- C. Navier, 1822: Mémoire sur les lois du mouvement des fluides
- G. Stokes, 1845: On the theories of the internal friction of fluids in motion.



V \mathbb{R}^d soustava $(d + 1)$ PDR pro $(d + 1)$ neznámých
nelineární - konvektivní člen

Přirozené základní otázky:

- existence řešení pro Cauchyho úlohu
- jednoznačnost řešení pro Cauchyho úlohu
- vlastnosti řešení
- vhodné okrajové podmínky

Odpovědi nejsou jednoduché, silně závisí na dimenzi a nejsou v \mathbb{R}^3 ani pro jeden z modelů zcela uspokojující.

Navierovy-Stokesovy rovnice pro nestlačitelné proudění

J.Leray (1934)

■ 2D

- existence a jednoznačnost klasického řešení pro Cauchyho úlohu

■ 3D

- existence a jednoznačnost klasického řešení pro Cauchyho úlohu jen pro krátký čas (závisí na datech)
- existence tzv. turbulentního řešení - *slabé řešení*
- weak-strong uniqueness

Hopf, Ladyzhenskaya - podobně pro okrajové úlohy

Exist. klas. řeš. na $[0, T^*)$, je-li $T^* < \infty$, pak $|\vec{v}| \rightarrow \infty$ (Serrin),
 $p \rightarrow -\infty$ (Seregin, Šverák), $|v_i| \rightarrow \infty$ (Neustupa, Penel)

Slabé řešení NS

$$\int_0^\infty \int_{\mathbb{R}^d} \left(\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \vec{v} \cdot \nabla \vec{v} - \nu \Delta \vec{v} + \nabla p \right) \vec{\varphi}(x, t) dx dt = 0, \forall \vec{\varphi} \in C_0^\infty(Q_T)$$

$$\int_0^\infty \int_{\mathbb{R}^d} \left(\vec{v} \frac{\partial \vec{\varphi}}{\partial t} - \vec{v} \cdot \nabla \vec{v} \vec{\varphi} - \nu \nabla \vec{v} : \nabla \vec{\varphi} \right. \\ \left. + \underbrace{p \operatorname{div} \vec{\varphi}}_{=0, \text{ je-li } \operatorname{div} \vec{\varphi} = 0} \right) \vec{\varphi}(x, t) dx dt = - \int_{\mathbb{R}^d} \vec{v}_0(x) \vec{\varphi} dx, \forall \vec{\varphi} \in C_0^\infty(Q_T)$$

Slabé řešení NS

$$\int_0^\infty \int_{\mathbb{R}^d} \left(\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \vec{v} \cdot \nabla \vec{v} - \nu \Delta \vec{v} + \nabla p \right) \vec{\varphi}(x, t) dx dt = 0, \forall \vec{\varphi} \in C_0^\infty(Q_T)$$

Hledáme \vec{v} , tž. $\operatorname{div} \vec{v} = 0$ a

$$\begin{aligned} \int_0^\infty \int_{\mathbb{R}^d} \left(\vec{v} \frac{\partial \vec{\varphi}}{\partial t} - \vec{v} \cdot \nabla \vec{v} \vec{\varphi} - \nu \nabla \vec{v} : \nabla \vec{\varphi} \right) \vec{\varphi}(x, t) dx dt \\ = - \int_{\mathbb{R}^d} \vec{v}_0(x) \vec{\varphi} dx, \forall \vec{\varphi} \in C_0^\infty(Q_T), \operatorname{div} \vec{\varphi} = 0 \end{aligned}$$

Navierovy-Stokesovy rovnice pro stlačitelné proudění

Situace podobná, teorie mladší, jiné problémy ($\rho \rightarrow 0$)

Pro $p(\rho) = \rho^\gamma$ existence slabých řešení

P.-L.Lions (1993)

- 2D $\gamma > \frac{3}{2}$,
- 3D $\gamma > \frac{9}{5}$

E. Feireisl (2001)

- $\gamma > \frac{d}{2}$

Eulerovy rovnice

existence klasických řešení na krátkém časovém intervalu

Scheffer (1993), Schnirelman (1996) - slabá řešení ve 2D nejsou jednoznačná

de Lellis, Szekelyhidi (2009) - nejednoznačnost v libovolné dimenzi a s energetickou (ne)rovností - wild solutions

Chiodaroli, de Lellis, Kreml - wild solutions podobně pro stlačitelné

Snaha přidat vhodnou podmínku (maximal dissipation), abychom vyloučili wild solutions, zatím bez uspokojivé odpovědi..